

# 1. Formänderungsenergie

---

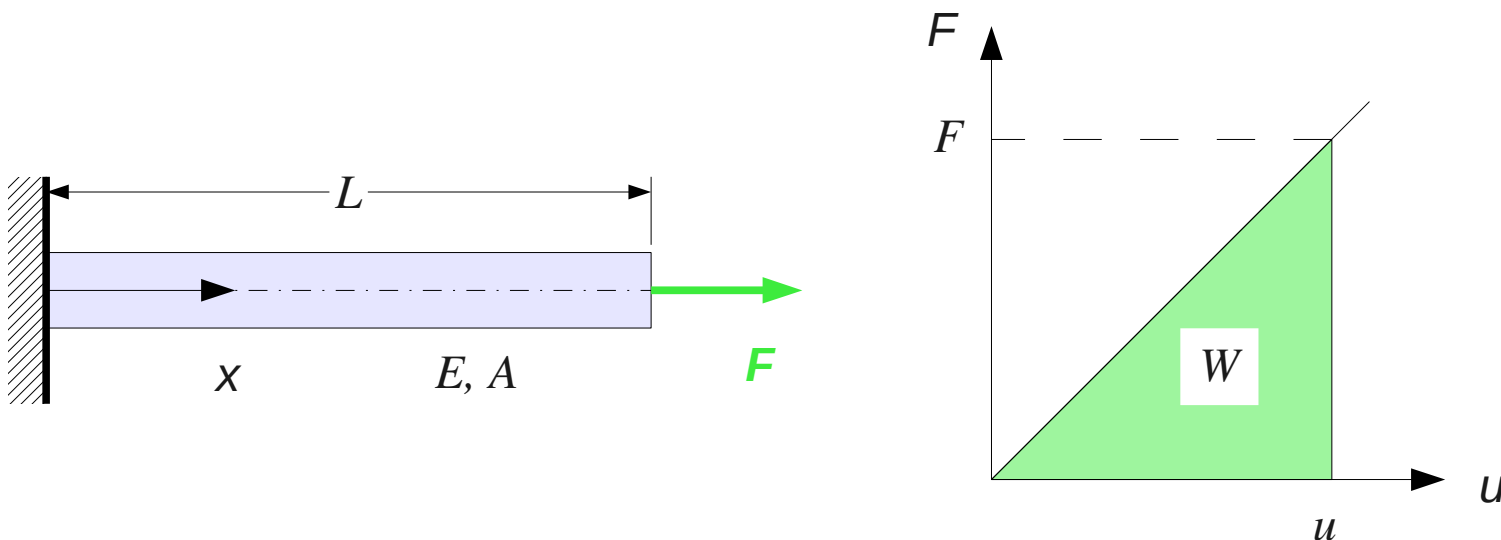
1.1 Grundlagen

1.2 Grundlastfälle

1.3 Beispiele

# 1.1 Grundlagen

- Zugstab:



- An einem am linken Ende eingespannten linear elastischen Stab greift am rechten Ende die Kraft  $F$  an.

# 1.1 Grundlagen

---

- Der Stab hat die Länge  $L$ , die konstante Querschnittsfläche  $A$  und den Elastizitätsmodul  $E$ .
- Die Kraft verrichtet die Arbeit:  $W = \frac{1}{2} F u$
- Die Normalspannung  $\sigma$  im Stab ist konstant.
- Mit  $F = \sigma A$  folgt:

$$\begin{aligned}
 W &= \frac{1}{2} \sigma A u = \frac{1}{2} \int_0^L \frac{d(\sigma u)}{dx} A dx = \frac{1}{2} \int_0^L \left( \frac{d\sigma}{dx} u + \sigma \frac{du}{dx} \right) A dx \\
 &= \frac{1}{2} \int_0^L \sigma \epsilon A dx = \frac{1}{2} \int_V \sigma \epsilon dV = E^F
 \end{aligned}$$

# 1.1 Grundlagen

---

- Die Größe

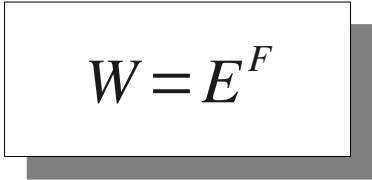
$$E^F = \frac{1}{2} \int_V \sigma \epsilon dV = \int_V e^F dV$$

heißt *Formänderungsenergie* und der Integrand

$$e^F = \frac{1}{2} \sigma \epsilon$$

*Formänderungsenergie*dichte.

- Die von der äußeren Kraft verrichtete Arbeit ist als Formänderungsenergie im Stab gespeichert:

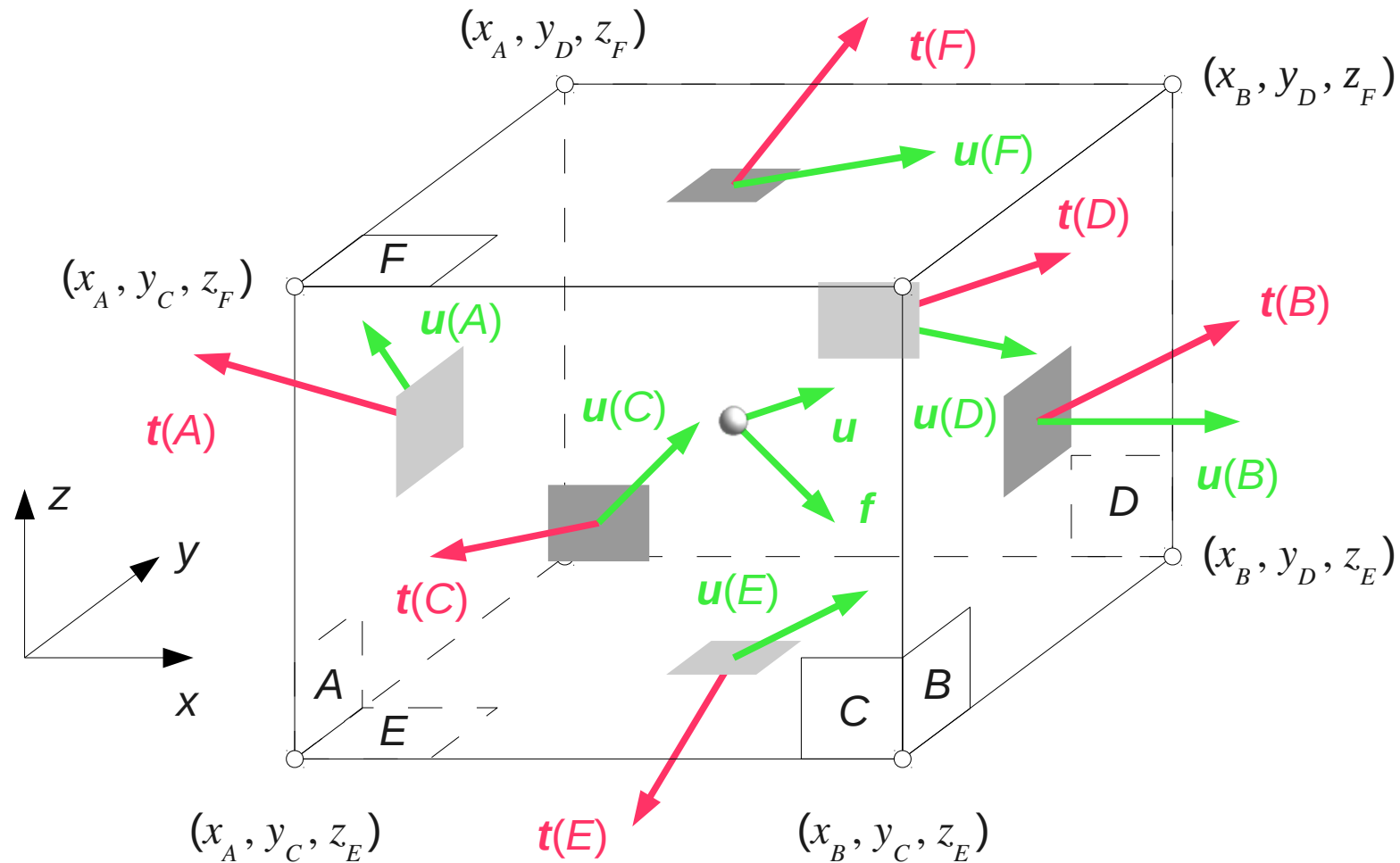

$$W = E^F$$

# 1.1 Grundlagen

---

- Räumlicher Spannungszustand:
  - Untersucht wird die Arbeit, die die an einem Quader mit achsenparallelen Kanten angreifenden Kräfte verrichten.
  - Diese Arbeit ist gleich der im Quader gespeicherten Formänderungsenergie.
  - Die gesamte Formänderungsenergie in einem Körper ergibt sich als Integral der Formänderungsenergiedichte über den gesamten Körper.

# 1.1 Grundlagen



# 1.1 Grundlagen

---

- Für die Arbeit  $W$  gilt zunächst:

$$\begin{aligned}
 2W = & \int_{y_C}^{y_D} \int_{z_E}^{z_F} \left( \mathbf{t}(B) \cdot \mathbf{u}(B) + \mathbf{t}(A) \cdot \mathbf{u}(A) \right) dz dy \\
 & + \int_{x_A}^{x_B} \int_{z_E}^{z_F} \left( \mathbf{t}(D) \cdot \mathbf{u}(D) + \mathbf{t}(C) \cdot \mathbf{u}(C) \right) dz dx \\
 & + \int_{x_A}^{x_B} \int_{y_C}^{y_D} \left( \mathbf{t}(F) \cdot \mathbf{u}(F) + \mathbf{t}(E) \cdot \mathbf{u}(E) \right) dy dx \\
 & + \int_{x_A}^{x_B} \int_{y_C}^{y_D} \int_{z_E}^{z_F} \mathbf{f} \cdot \mathbf{u} dz dy dx
 \end{aligned}$$

# 1.1 Grundlagen

- Mit  $t = \sigma \cdot n$  folgt in Komponenten:

$$\begin{aligned}
 2W = & \int_{y_C}^{y_D} \int_{z_E}^{z_F} \left( \sigma_x(B)u(B) + \tau_{xy}(B)v(B) + \tau_{xz}(B)w(B) \right. \\
 & \left. - \sigma_x(A)u(A) - \tau_{xy}(A)v(A) - \tau_{xz}(A)w(A) \right) dz dy \\
 & + \int_{x_A}^{x_B} \int_{z_E}^{z_F} \left( \tau_{xy}(D)u(D) + \sigma_y(D)v(D) + \tau_{yz}(D)w(D) \right. \\
 & \left. - \tau_{xy}(C)u(C) - \sigma_y(C)v(C) - \tau_{yz}(C)w(C) \right) dz dx \\
 & + \int_{x_A}^{x_B} \int_{y_C}^{y_D} \left( \tau_{xz}(F)u(F) + \tau_{yz}(F)v(F) + \sigma_z(F)w(F) \right. \\
 & \left. - \tau_{xz}(E)u(E) - \tau_{yz}(E)v(E) - \sigma_z(E)w(E) \right) dy dx \\
 & + \int_{x_A}^{x_B} \int_{y_C}^{y_D} \int_{z_E}^{z_F} \left( f_x u + f_y v + f_z w \right) dz dy dx
 \end{aligned}$$



# 1.1 Grundlagen

- Ersetzen der Differenzen durch Integrale ergibt:

$$\begin{aligned}
 2W = & \int_{x_A}^{x_B} \int_{y_C}^{y_D} \int_{z_E}^{z_F} \left( \frac{\partial(\sigma_x u)}{\partial x} + \frac{\partial(\tau_{xy} v)}{\partial x} + \frac{\partial(\tau_{xz} w)}{\partial x} \right) dz dy dx \\
 & + \int_{x_A}^{x_B} \int_{y_C}^{y_D} \int_{z_E}^{z_F} \left( \frac{\partial(\tau_{xy} u)}{\partial y} + \frac{\partial(\sigma_y v)}{\partial y} + \frac{\partial(\tau_{yz} w)}{\partial y} \right) dz dy dx \\
 & + \int_{x_A}^{x_B} \int_{y_C}^{y_D} \int_{z_E}^{z_F} \left( \frac{\partial(\tau_{xz} u)}{\partial z} + \frac{\partial(\tau_{yz} v)}{\partial z} + \frac{\partial(\sigma_z w)}{\partial z} \right) dz dy dx \\
 & + \int_{x_A}^{x_B} \int_{y_C}^{y_D} \int_{z_E}^{z_F} (f_x u + f_y v + f_z w) dz dy dx = 2 \int_{x_A}^{x_B} \int_{y_C}^{y_D} \int_{z_E}^{z_F} e^F dz dy dx
 \end{aligned}$$

# 1.1 Grundlagen

---

- Mit der Produktregel ergibt sich daraus für die Formänderungsenergiedichte:

$$\begin{aligned}
 2e^F = & \left( \frac{\partial \sigma_x}{\partial x} + \frac{\partial \tau_{xy}}{\partial y} + \frac{\partial \tau_{xz}}{\partial z} + f_x \right) u + \sigma_x \frac{\partial u}{\partial x} \\
 & + \left( \frac{\partial \tau_{xy}}{\partial x} + \frac{\partial \sigma_y}{\partial y} + \frac{\partial \tau_{yz}}{\partial z} + f_y \right) v + \sigma_y \frac{\partial v}{\partial y} \\
 & + \left( \frac{\partial \tau_{xz}}{\partial x} + \frac{\partial \tau_{yz}}{\partial y} + \frac{\partial \sigma_z}{\partial z} + f_z \right) w + \sigma_z \frac{\partial w}{\partial z} \\
 & + \tau_{xy} \left( \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial y} \right) + \tau_{xz} \left( \frac{\partial w}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial z} \right) + \tau_{yz} \left( \frac{\partial w}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial z} \right)
 \end{aligned}$$

# 1.1 Grundlagen

- Mit den Gleichgewichtsbedingungen und den kinematischen Beziehungen folgt:

$$\begin{aligned} e^F &= \frac{1}{2} (\sigma_x \epsilon_x + \sigma_y \epsilon_y + \sigma_z \epsilon_z + \tau_{xy} \gamma_{xy} + \tau_{yz} \gamma_{yz} + \tau_{xz} \gamma_{xz}) \\ &= \frac{1}{2} \{\boldsymbol{\sigma}\}^T \{\boldsymbol{\epsilon}\} = \frac{1}{2} \{\boldsymbol{\sigma}\}^T \{\mathbf{S}\} \{\boldsymbol{\sigma}\} = \frac{1}{2} \{\boldsymbol{\epsilon}\}^T \{\mathbf{E}\} \{\boldsymbol{\epsilon}\} \geq 0 \end{aligned}$$

- Die Formänderungsenergiedichte ist positiv. Sie ist null, wenn die Verzerrungen null sind, d.h. für eine Starrkörperbewegung.

# 1.1 Grundlagen

---

- Für die Formänderungsenergie gilt:

$$E^F = \int_V e^F dV = \frac{1}{2} \int_V \{\boldsymbol{\sigma}\}^T \{\boldsymbol{\epsilon}\} dV$$

- Sie ist gleich der Arbeit der äußeren Kräfte:  $W = E^F$
- Wenn am Körper nur eine einzige Kraft angreift, gilt:

$$W = \frac{1}{2} F u = \frac{1}{2} \int_V \{\boldsymbol{\sigma}\}^T \{\boldsymbol{\epsilon}\} dV$$

- Daraus lässt sich die Verschiebung  $u$  am Lastangriffspunkt ermitteln:

$$u = \frac{1}{F} \int_V \{\boldsymbol{\sigma}\}^T \{\boldsymbol{\epsilon}\} dV$$

## 1.2 Grundlastfälle

---

- Normalkraft:

- Betrachtet wird ein Stab mit veränderlichem Querschnitt, der durch eine Normalkraft  $N$  belastet wird.

- Mit 
$$\sigma_x = \frac{N}{A} \quad \text{und} \quad \epsilon_x = \frac{\sigma}{E}$$

gilt:

$$E_N^F = \frac{1}{2} \int_V \frac{N^2}{E A^2} dV = \frac{1}{2} \int_0^L \frac{N^2}{E A} dx$$

- Wenn Querschnittsfläche und Normalkraft konstant sind, gilt:

$$E_N^F = \frac{1}{2} \frac{N^2 L}{E A}$$

## 1.2 Grundlastfälle

---

- Bei Fachwerken muss über alle Stäbe summiert werden:

$$E_N^F = \frac{1}{2} \sum_k \frac{N_k^2 L_k}{E_k A_k}$$

- Biegemoment:

- Im Hauptachsensystem gilt für die Spannungen in einem Querschnitt:

$$\sigma_x(x, y, z) = \frac{M_y(x)}{I_y} z - \frac{M_z(x)}{I_z} y$$

## 1.2 Grundlastfälle

- Daraus folgt für die Formänderungsenergiedichte:

$$e_B^F = \frac{1}{2} \frac{\sigma_x^2}{E} = \frac{1}{2} \frac{M_y^2}{E I_y^2} z^2 - \frac{M_y M_z}{E I_y I_z} yz + \frac{1}{2} \frac{M_z^2}{E I_z^2} y^2$$

- Die Formänderungsenergie ergibt sich durch Integration über das Volumen. Mit  $dV = dA dx$  und

$$I_y = \int_A z^2 dA, \quad I_z = \int_A y^2 dA, \quad I_{yz} = - \int_A y z dA = 0$$

folgt:

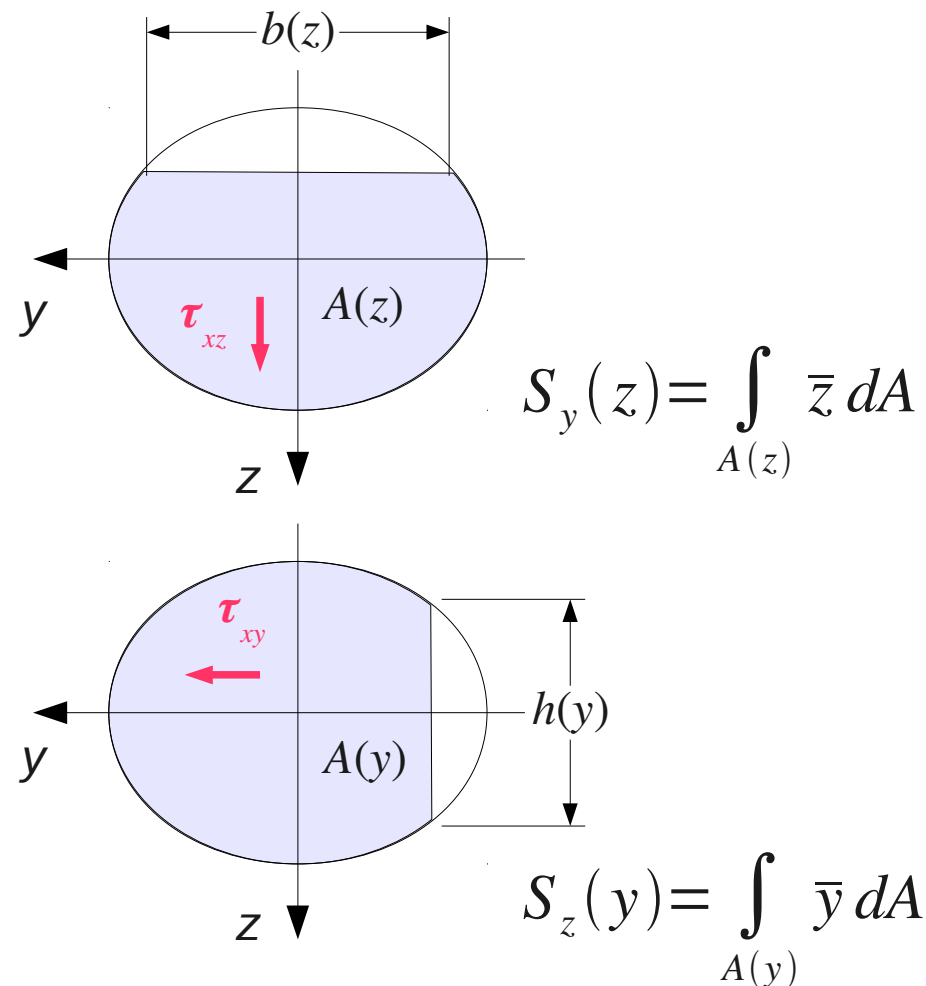
$$E_B^F = \frac{1}{2} \int_0^L \left( \frac{M_y^2}{E I_y} + \frac{M_z^2}{E I_z} \right) dx$$

## 1.2 Grundlastfälle

- Querkraftschub:
  - Für die Schubspannung in einem Querschnitt senkrecht zur Balkenachse gilt:

$$\tau_{xz} = \frac{Q_z(x) S_y(z)}{I_y(x) b(z)}$$

$$\tau_{xy} = \frac{Q_y(x) S_z(y)}{I_z(x) h(y)}$$





## 1.2 Grundlastfälle

- Dabei sind  $S_y(z)$  und  $S_z(y)$  die statischen Momente der ab  $z$  bzw.  $y$  laufenden Fläche.
- Die Formänderungsenergiedichte berechnet sich zu

$$e_S^F = \frac{1}{2G} (\tau_{xz}^2 + \tau_{xy}^2) = \frac{1}{2G} \left( \frac{Q_z^2 S_y^2}{I_y^2 b^2} + \frac{Q_y^2 S_z^2}{I_z^2 h^2} \right)$$

- Integration über das Volumen ergibt:

$$E_S^F = \int_V \frac{1}{2G} \left( \frac{Q_z^2 S_y^2}{I_y^2 b^2} + \frac{Q_y^2 S_z^2}{I_z^2 h^2} \right) dV = \int_0^L \frac{1}{2G} \left( \frac{Q_z^2}{I_y^2} \int_A \frac{S_y^2}{b^2} dA + \frac{Q_y^2}{I_z^2} \int_A \frac{S_z^2}{h^2} dA \right) dx$$

## 1.2 Grundlastfälle

---

- Mit den *Schubverteilungszahlen*

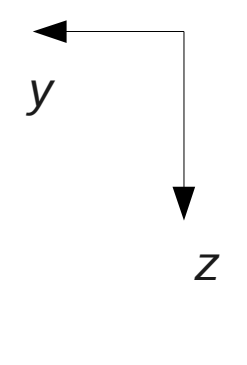
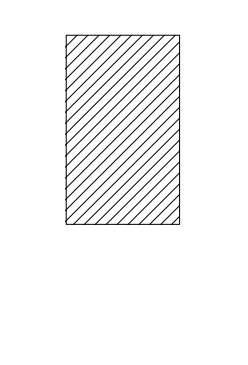
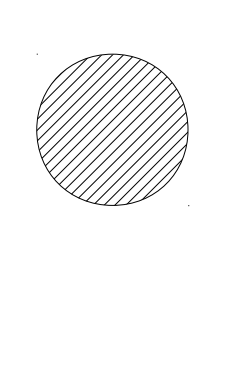
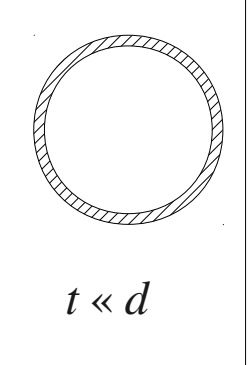
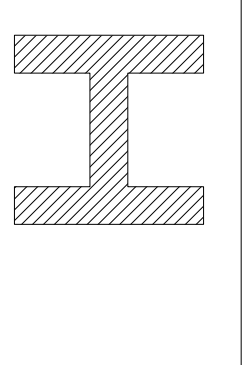
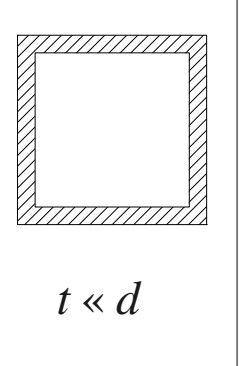
$$k_y = \frac{A}{I_z^2} \int_A \frac{S_z^2}{h^2} dA, \quad k_z = \frac{A}{I_y^2} \int_A \frac{S_y^2}{b^2} dA$$

folgt für die Formänderungsenergie:

$$E_S^F = \frac{1}{2} \int_0^L \left( k_z \frac{Q_z^2}{G A} + k_y \frac{Q_y^2}{G A} \right) dx$$

# 1.2 Grundlastfälle

- Schubverteilungszahlen:

			 $t \ll d$		 $t \ll d$
$k_y, k_z$	6/5	$\approx 10/9$	2	$\approx 6/5$	$\approx 1$

## 1.2 Grundlastfälle

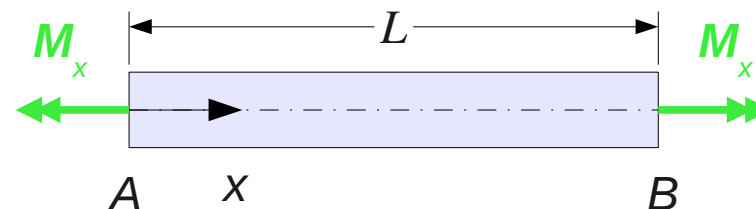
- Torsion:

- Mit den Verdrehungen  $\theta_A$  und  $\theta_B$  gilt:

$$2W = M_x (\theta_B - \theta_A) = \int_{x_A}^{x_B} M_x \frac{d\theta}{dx} dx = \int_{x_A}^{x_B} \frac{M_x^2}{G I_T} dx$$

- Damit gilt für die Formänderungsenergie:

$$E_T^F = \frac{1}{2} \int_0^L \frac{M_x^2}{G I_T} dx$$



- Dabei ist  $I_T$  das Torsionsträgheitsmoment.

## 1.2 Grundlastfälle

---

- Überlagerung:
  - Wird ein Träger durch mehrere dieser Grundlastfälle belastet, so ergibt sich die gesamte Formänderungsenergie durch Addition der einzelnen Beiträge:

$$E^F = E_N^F + E_B^F + E_S^F + E_T^F$$

- Bei langen schlanken Balken ( $L > 5h$ ) kann der Beitrag des Querkraftschubs vernachlässigt werden.

## 1.3 Beispiele

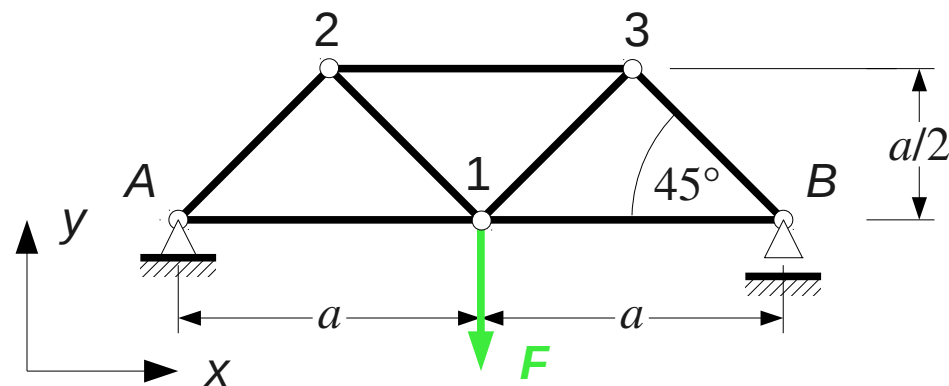
- Fachwerk:

- Gegeben:

- $a = 1000\text{mm}$
- $E = 210000\text{MPa}$
- $A = 250\text{mm}^2$
- $F = 10\text{kN}$

- Gesucht:

- Formänderungsenergie
- Vertikalverschiebung des Lastangriffspunkts



## 1.3 Beispiele

- Stabkräfte (mit Knotenpunktverfahren):

$$N_{A1} = N_{B1} = \frac{F}{2}, \quad N_{23} = -F, \quad N_{12} = N_{13} = \frac{F}{\sqrt{2}}, \quad N_{A2} = N_{B3} = -\frac{F}{\sqrt{2}}$$

- Formänderungsenergie:

$$\begin{aligned} E_N^F &= \frac{a}{2EA} \left[ N_{A1}^2 + N_{B1}^2 + N_{23}^2 + \frac{1}{\sqrt{2}} \left( N_{A2}^2 + N_{12}^2 + N_{13}^2 + N_{B3}^2 \right) \right] \\ &= \frac{aF^2}{2EA} \left[ \frac{1}{4} + \frac{1}{4} + 1 + \frac{1}{\sqrt{2}} \left( \frac{1}{2} + \frac{1}{2} + \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \right) \right] = \frac{aF^2}{2EA} \left[ \frac{3}{2} + \frac{2}{\sqrt{2}} \right] \\ &= \frac{aF^2}{4EA} (3 + 2\sqrt{2}) \end{aligned}$$

## 1.3 Beispiele

---

- Vertikalverschiebung des Lastangriffspunkts:

- Aus  $W = E^F$  folgt:  $\frac{1}{2} F v = E^F = \frac{3+2\sqrt{2}}{4} \frac{F^2 a}{E A}$

$$\rightarrow v = \frac{3+2\sqrt{2}}{2} \frac{F a}{E A} = 2,914 \frac{F a}{E A}$$

- Zahlenwert:  $v = 2,914 \cdot \frac{10000 \text{ N} \cdot 1000 \text{ mm}}{210000 \text{ N/mm}^2 \cdot 250 \text{ mm}^2} = \underline{0,5550 \text{ mm}}$

- Ein positives Vorzeichen gibt an, dass die Verschiebung in Richtung der Kraft erfolgt.



## 1.3 Beispiele

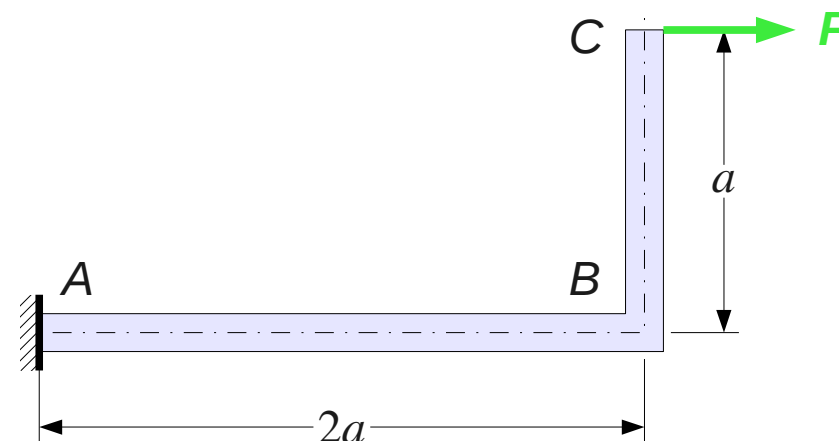
- Balkensystem:

- Gegeben:

- $a = 500\text{mm}$
- $E = 210000\text{MPa}$
- $A = 480\text{mm}^2$
- $I_y = 4 \cdot 10^6\text{mm}^4$
- $F = 10\text{kN}$

- Gesucht:

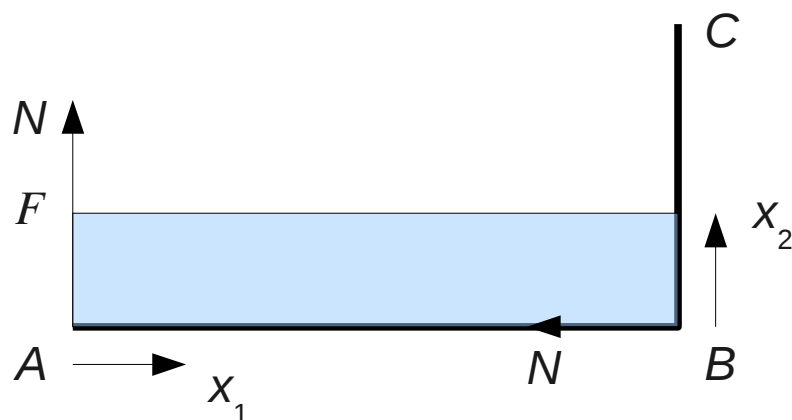
- Formänderungsenergie
- Horizontalverschiebung des Lastangriffspunkts



## 1.3 Beispiele

- Schnittlasten:

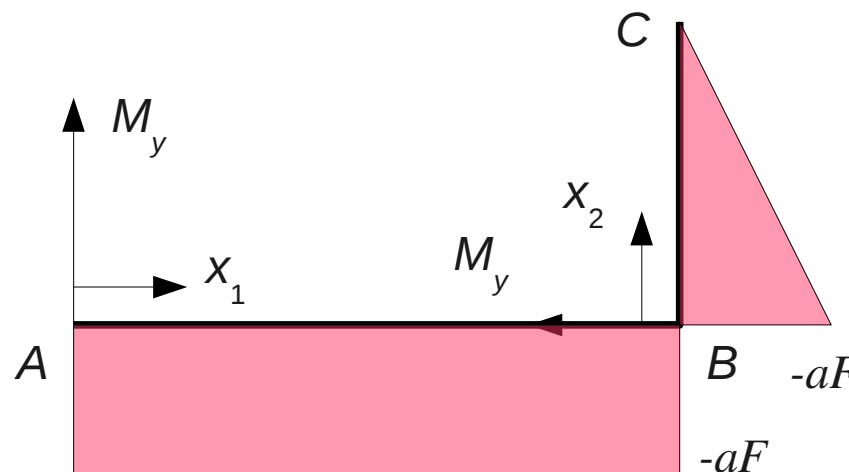
- Normalkraft



$$\text{Balken } AB: N(x_1) = F$$

$$\text{Balken } BC: N(x_2) = 0$$

- Biegemoment



$$\text{Balken } AB: M_y(x_1) = -aF$$

$$\text{Balken } BC: M_y(x_2) = -aF \left( 1 - \frac{x_2}{a} \right)$$

## 1.3 Beispiele

- Formänderungsenergie:

$$E^F = \frac{1}{2} \frac{N^2 \cdot 2a}{EA} + \frac{1}{2} \int_A^B \frac{M_y^2}{EI_y} dx + \frac{1}{2} \int_B^C \frac{M_y^2}{EI_y} dx$$

- Die Berechnung der Integrale erfolgt am einfachsten mit Hilfe einer Koppeltafel:

$$\int_A^B \frac{M_y^2}{EI_y} dx = \frac{2a^3 F^2}{EI_y}, \quad \int_B^C \frac{M_y^2}{EI_y} dx = \frac{1}{3} \frac{a^3 F^2}{EI_y}$$

- Ergebnis:

$$E^F = \frac{F^2 a}{2E} \left( \frac{2}{A} + 2 \frac{a^2}{I_y} + \frac{1}{3} \frac{a^2}{I_y} \right) = \frac{F^2 a^3}{EI_y} \left( \frac{7}{6} + \frac{I_y}{A a^2} \right) = \frac{F^2 a^3}{EI_y} \left( \frac{7}{6} + \frac{i_y^2}{a^2} \right)$$

- Dabei ist  $i_y^2 = I_y / A$  der Trägheitsradius.

## 1.3 Beispiele

---

- Horizontalverschiebung des Lastangriffspunkts:

- Aus  $W = E^F$  folgt:  $u F = 2 E^F \rightarrow u = \frac{2 F a^3}{E I_y} \left( \frac{7}{6} + \frac{i_y^2}{a^2} \right)$

- Zahlenwert:  $i_y^2 = \frac{4 \cdot 10^6 \text{ mm}^4}{480 \text{ mm}^2} = \frac{10 \cdot 50^2}{3} \text{ mm}^2$ ,  $\frac{i_y^2}{a^2} = \frac{10 \cdot 50^2}{3 \cdot 50^2 \cdot 10^2} = \frac{1}{30}$

$$u = \frac{2 \cdot 10000 \text{ N} \cdot 500^3 \text{ mm}^3}{210000 \text{ N/mm}^2 \cdot 4 \cdot 10^6 \text{ mm}^4} \cdot \left( \frac{7}{6} + \frac{1}{30} \right) = \underline{\underline{3,571 \text{ mm}}}$$

- Der Beitrag der Normalkraft ist vernachlässigbar klein.