

4. Leistungs- und Kreuzleistungsdichtespektren

- Die bereits in Kapitel 1.2 eingeführten Leistungsdichtespektren werden nun genauer untersucht.
- Zudem werden Kreuzleistungsdichtespektren eingeführt.
- Aus Leistungs- und Kreuzleistungsdichtespektren der Lasten können die Leistungsdichtespektren der Antworten berechnet werden.
- Aus den Leistungsdichtespektren der Antworten lassen sich weitere Größen zur Bewertung der Antwort und des Strukturverhaltens berechnen.

4. Leistungs- und Kreuzleistungsdichtespektren

4.1 Leistungsdichtespektren

4.2 Kreuzleistungsdichtespektren

4.3 Leistungsdichtespektrum der Antwort

4.4 Auswertung

4.1 Leistungsdichtespektren

- In Kapitel 1.2.3 wurden Leistungsdichtespektren über den quadratischen Mittelwert gefilterter Zeitsignale eingeführt.
- Auf diese Weise können Leistungsdichtespektren analog ermittelt werden.
- Jetzt werden zwei weitere Definitionen angegeben, die für theoretische Untersuchungen und die digitale Ermittlung von Leistungsdichtespektren mit Hilfe der schnellen Fourier-Transformation (FFT) geeigneter sind.
- Aus diesen Definitionen folgen außerdem eine Reihe von wichtigen Eigenschaften von Leistungsdichtespektren.

4.1 Leistungsdichtespektren

- Endliche Fourier-Transformation:
 - Gemessene Realisierungen von stochastischen Prozessen sind immer von endlicher Dauer.
 - Die endliche Fourier-Transformation einer solchen Realisierung $x_k(t)$ ist definiert durch

$$X_k(f, T) = \int_0^T x_k(t) e^{-2\pi i f t} dt$$

- Die endliche Fourier-Transformation hängt außer von der Frequenz f auch von der Zeitdauer T ab.

4.1 Leistungsdichtespektren

- Leistungsdichtespektrum und endliche Fourier-Transformation:
 - Für eine Realisierung $x_k(t)$ eines stochastischen Prozesses wird definiert:

$$x_k(t, T) = \begin{cases} x_k(t) & \text{für } 0 \leq t \leq T \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

- Für die Fourier-Transformation gilt:

$$\int_{-\infty}^{\infty} x_k(t, T) e^{-2\pi i f t} dt = \int_0^T x_k(t) e^{-2\pi i f t} dt = X_k(f, T)$$

4.1 Leistungsdichtespektren

- Mit der *Parsevalschen Gleichung*

$$\int_{-\infty}^{\infty} x_k^2(t, T) dt = \int_{-\infty}^{\infty} |X_k(f, T)|^2 df$$

folgt:
$$\int_0^T x_k^2(t) dt = \int_{-\infty}^{\infty} x_k^2(t, T) dt = \int_{-\infty}^{\infty} |X_k(f, T)|^2 df$$

- Mit $|X_k(-f, T)| = |\bar{X}_k(f, T)| = |X_k(f, T)|$

folgt daraus:
$$\int_0^T x_k^2(t) dt = 2 \int_0^{\infty} |X_k(f, T)|^2 df$$

4.1 Leistungsdichtespektren

- Mit der Übertragungsfunktion

$$H(f) = \begin{cases} 1 & \text{für } f_c - \Delta f/2 \leq f \leq f_c + \Delta f/2 \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

eines Filters mit Mittenfrequenz f_c und Bandbreite Δf lautet die Fourier-Transformation des Filterausgangs:

$$X_k(f, T, f_c, \Delta f) = H(f) X_k(f, T)$$

$$\int_0^T x_k^2(t, f_c, \Delta f) dt = \int_{-\infty}^{\infty} x_k^2(t, T, f_c, \Delta f) dt$$

$$= 2 \int_0^{\infty} |X_k(f, T, f_c, \Delta f)|^2 df = 2 \int_0^{\infty} |H(f)|^2 |X_k(f, T)|^2 df$$

4.1 Leistungsdichtespektren

- Für die Abschätzung des Leistungsdichtespektrums folgt:

$$\begin{aligned}\hat{G}_{xx}(f_c) &= \frac{1}{T \Delta f} \int_0^T x_k^2(t, f_c, \Delta f) dt = \frac{2}{T \Delta f} \int_0^\infty |H(f)|^2 |X_k(f, T)|^2 df \\ &= \frac{2}{T \Delta f} \int_{f_c - \Delta f/2}^{f_c + \Delta f/2} |X_k(f, T)|^2 df\end{aligned}$$

- Mit $\lim_{\Delta f \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta f} \int_{f_c - \Delta f/2}^{f_c + \Delta f/2} |X_k(f, T)|^2 df = |X_k(f_c, T)|^2$

folgt: $G_{xx}(f_c) = \lim_{T \rightarrow \infty} \lim_{\Delta f \rightarrow 0} E[\hat{G}_{xx}(f_c)] = 2 \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} E[|X_k(f_c, T)|^2]$

4.1 Leistungsdichtespektren

- Mit f anstelle von f_c gilt für das Leistungsdichtespektrum:

$$G_{xx}(f) = 2 \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} E [|X_k(f, T)|^2]$$

- Mit dieser Formel kann das Leistungsdichtespektrum mithilfe der schnellen Fourier-Transformation (FFT) abgeschätzt werden.

4.1 Leistungsdichtespektren

- Leistungsdichtespektrum und Autokorrelation:
 - Für das Quadrat des Betrags der endlichen Fourier-Transformation einer Realisierung gilt:

$$\begin{aligned}
 |X_k(f, T)|^2 &= X_k(f, T) \bar{X}_k(f, T) \\
 &= \int_0^T x_k(t_1) e^{-2\pi i f t_1} dt_1 \int_0^T x_k(t_2) e^{2\pi i f t_2} dt_2 \\
 &= \int_0^T \left(\int_0^T x_k(t_1) x_k(t_2) e^{-2\pi i f (t_1 - t_2)} dt_2 \right) dt_1
 \end{aligned}$$

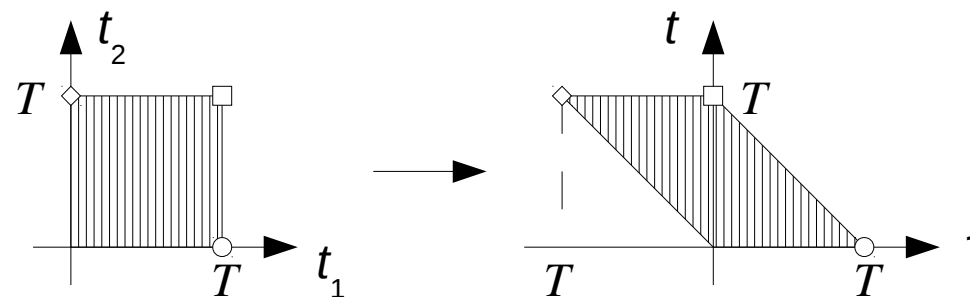
4.1 Leistungsdichtespektrum

- Die Substitution

$$\begin{array}{lcl} \tau & = & t_1 - t_2 \\ t & = & t_2 \end{array} \quad \Rightarrow \quad \begin{array}{lcl} t_1 & = & \tau + t \\ t_2 & = & t \end{array}$$

ergibt:
$$dt_2 dt_1 = \left| \frac{\partial(t_2, t_1)}{\partial(t, \tau)} \right| dt d\tau = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} dt d\tau = dt d\tau$$

- Transformation des Integrationsgebiets:



4.1 Leistungsdichtespektren

- Damit gilt:
$$\begin{aligned} |X_k(f, t)|^2 = & \int_{-T}^0 \left(\int_{-\tau}^T x_k(t+\tau) x_k(t) e^{-2\pi i f \tau} dt \right) d\tau \\ & + \int_0^T \left(\int_0^{T-\tau} x_k(t+\tau) x_k(t_2) e^{-2\pi i f \tau} dt \right) d\tau \end{aligned}$$

- Mit $E[x_k(t_2+\tau) x_k(t_2)] = R_{xx}(\tau)$ folgt:

$$\begin{aligned} E[|X_k(f, T)|^2] = & \int_{-T}^0 \left(\int_{-\tau}^T R_{xx}(\tau) e^{-2\pi i f \tau} dt \right) d\tau \\ & + \int_0^T \left(\int_0^{T-\tau} R_{xx}(\tau) e^{-2\pi i f \tau} dt \right) d\tau \end{aligned}$$

4.1 Leistungsdichtespektren

- Da der Integrand der inneren Integrale nicht von t abhängt, folgt weiter:

$$\begin{aligned}
 E[|X_k(f, T)|^2] &= \int_{-T}^0 (T + \tau) R_{xx}(\tau) e^{-2\pi i f \tau} d\tau \\
 &\quad + \int_0^T (T - \tau) R_{xx}(\tau) e^{-2\pi i f \tau} d\tau \\
 &= \int_{-T}^0 (T - |\tau|) R_{xx}(\tau) e^{-2\pi i f \tau} d\tau
 \end{aligned}$$

- Damit gilt: $\frac{1}{T} E[|X_k(f, T)|^2] = \int_{-T}^T \left(1 - \frac{|\tau|}{T}\right) R_{xx}(\tau) e^{-2\pi i f \tau} d\tau$

4.1 Leistungsdichtespektren

- Die folgende Untersuchung des verbleibenden Integrals orientiert sich an Lin, Kap. 3.8.

- Wird

$$\int_{-\infty}^{\infty} |R_{xx}(\tau)| d\tau < \infty$$

vorausgesetzt, dann existiert die Fourier-Transformierte der Autokorrelation.

- Außerdem gibt es zu jedem ε ein τ_0 , so dass gilt:

$$\int_{\tau_0}^{\infty} |R_{xx}(\tau)| d\tau < \frac{\varepsilon}{4}$$

4.1 Leistungsdichtespektren

- Wegen $R_{xx}(-\tau) = R_{xx}(\tau)$ gilt zunächst:

$$\left| \int_{-T}^T \frac{|\tau|}{T} R_{xx}(\tau) e^{-2\pi i f \tau} d\tau \right| \leq 2 \int_0^T \frac{\tau}{T} |R_{xx}(\tau)| d\tau$$

- Für $T > \tau_0$ folgt für die rechte Seite:

$$\begin{aligned} \int_0^T \frac{\tau}{T} |R_{xx}(\tau)| d\tau &= \frac{1}{T} \int_0^{\tau_0} \tau |R_{xx}(\tau)| d\tau + \int_{\tau_0}^T \frac{\tau}{T} |R_{xx}(\tau)| d\tau \\ &\leq \frac{1}{T} \int_0^{\tau_0} \tau |R_{xx}(\tau)| d\tau + \int_{\tau_0}^{\infty} |R_{xx}(\tau)| d\tau \\ &< \frac{1}{T} \int_0^{\tau_0} \tau |R_{xx}(\tau)| d\tau + \frac{\varepsilon}{4} \end{aligned}$$

4.1 Leistungsdichtespektren

- Für $T > T_0 = \frac{4}{\varepsilon} \int_0^{\tau_0} \tau |R_{xx}(\tau)| d\tau$

folgt: $\int_0^T \frac{\tau}{T} |R_{xx}(\tau)| d\tau < \frac{\varepsilon}{4} + \frac{\varepsilon}{4} = \frac{\varepsilon}{2}$

- Zu jedem ε gibt es also ein T_0 , so dass gilt:

$$\left| \int_{-T}^T \frac{|\tau|}{T} R_{xx}(\tau) e^{-2\pi i f \tau} d\tau \right| < 2 \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon \quad \text{für } T > T_0$$

- Daraus folgt:

$$\lim_{T \rightarrow \infty} \int_{-T}^T \frac{|\tau|}{T} R_{xx}(\tau) e^{-2\pi i f \tau} d\tau = 0$$

4.1 Leistungsdichtespektren

- Damit ist gezeigt (Wiener-Chintschin-Theorem):

$$G_{xx}(f) = 2 \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} E[|X_k(f, T)|^2] = 2 \int_{-\infty}^{\infty} R_{xx}(\tau) e^{-2\pi i f \tau} d\tau$$

- Da das Leistungsdichtespektrum $G_{xx}(f)$ nur für positive Frequenzen definiert ist, wird es als *einseitiges Leistungsdichtespektrum* bezeichnet.
- Das einseitige Leistungsdichtespektrum ist gleich dem Zweifachen der Fourier-Transformation der Autokorrelation.

4.1 Leistungsdichtespektren

- Zweiseitiges Leistungsdichtespektrum:
 - Das *zweiseitige Leistungsdichtespektrum* ist gleich der Fourier-Transformierten der Autokorrelation:

$$S_{xx}(f) = \int_{-\infty}^{\infty} R_{xx}(\tau) e^{-2\pi i f \tau} d\tau$$

- Es ist auch für negative Frequenzen definiert.
- Für positive Frequenzen gilt:

$$G_{xx}(f) = 2S_{xx}(f) \quad \text{für } f > 0$$

4.1 Leistungsdichtespektren

- Eigenschaften:

- Aus der Definition mithilfe der endlichen Fourier-Transformation folgt sofort, dass sowohl das einseitige als auch das zweiseitige Leistungsdichtespektrum reell und positiv sind.

- Damit gilt:

$$S_{xx}(f) = \int_{-\infty}^{\infty} R_{xx}(\tau) \cos(2\pi f \tau) d\tau \rightarrow \bar{S}_{xx}(f) = S_{xx}(-f) = S_{xx}(f)$$

- Mit $R_{xx}(-\tau) = R_{xx}(\tau)$ folgt außerdem:

$$S_{xx}(f) = 2 \int_0^{\infty} R_{xx}(\tau) \cos(2\pi f \tau) d\tau$$

$$G_{xx}(f) = 4 \int_0^{\infty} R_{xx}(\tau) \cos(2\pi f \tau) d\tau \quad \text{für } f > 0$$

4.1 Leistungsdichtespektren

- Die inverse Fourier-Transformation ergibt:

$$\begin{aligned} R_{xx}(\tau) &= \int_{-\infty}^{\infty} S_{xx}(f) e^{2\pi i f \tau} df = 2 \int_0^{\infty} S_{xx}(f) \cos(2\pi f \tau) df \\ &= \int_0^{\infty} G_{xx}(f) \cos(2\pi f \tau) df \end{aligned}$$

- Daraus folgt für den quadratischen Mittelwert:

$$\psi_x^2 = R_{xx}(0) = \int_{-\infty}^{\infty} S_{xx}(f) df = 2 \int_0^{\infty} S_{xx}(f) df = \int_0^{\infty} G_{xx}(f) df$$

4.2 Kreuzleistungsdichtespektren

- Definition:

- Das *zweiseitige Kreuzleistungsdichtespektrum* ist die Fourier-Transformierte der Kreuzkorrelation:

$$S_{xy}(f) = \int_{-\infty}^{\infty} R_{xy}(\tau) e^{-2\pi i f \tau} d\tau$$

- Die inverse Fourier-Transformation des zweiseitigen Kreuzleistungsdichtespektrums ergibt die Kreuzkorrelation:

$$R_{xy}(\tau) = \int_{-\infty}^{\infty} S_{xy}(f) e^{2\pi i f \tau} df$$

4.2 Kreuzleistungsdichtespektren

- Für das *einseitige Kreuzleistungsspektrum* gilt:

$$G_{xy}(f) = 2S_{xy}(f) \quad \text{für } f > 0$$

- Wie für das Leistungsdichtespektrum lässt sich zeigen:

$$G_{xy}(f) = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{2}{T} E[X_k(f, T) \bar{Y}_k(f, T)] \quad \text{für } f > 0$$

$$S_{xy}(f) = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} E[X_k(f, T) \bar{Y}_k(f, T)]$$

4.2 Kreuzleistungsdichtespektren

- Eigenschaften:
 - Das Kreuzleistungsdichtespektrum ist eine komplexe Funktion der Frequenz.
 - Mit $R_{xy}(-\tau) = R_{yx}(\tau)$ folgt: $S_{xy}(-f) = \bar{S}_{xy}(f) = S_{yx}(f)$
 $\bar{G}_{xy}(f) = G_{yx}(f)$
 - Es lässt sich zeigen, dass die folgende Ungleichung gilt:

$$|G_{xy}(f)|^2 \leq G_{xx}(f) G_{yy}(f)$$

4.2 Kreuzleistungsdichtespektren

- Kohärenz:
 - Die Kohärenz ist definiert durch

$$\gamma_{xy}^2(f) = \frac{|G_{xy}(f)|^2}{G_{xx}(f)G_{yy}(f)} = \frac{|S_{xy}(f)|^2}{S_{xx}(f)S_{yy}(f)}$$

- Die Kohärenz ist eine reelle Funktion der Frequenz, für die gilt:

$$0 \leq \gamma_{xy}^2(f) \leq 1$$

4.2 Kreuzleistungsdichtespektren

- Spektraldichtematrix:
 - Gegeben seien N stochastische Prozesse $\{x_{nk}(t)\}$.
 - Die zugehörigen endlichen Fourier-Transformierten $X_{nk}(f, T)$ lassen sich in einer Spaltenmatrix zusammenfassen:

$$[X_k] = \begin{bmatrix} X_{1k} \\ \vdots \\ X_{Nk} \end{bmatrix}$$

- Die Spektraldichtematrix ist definiert durch

$$[G_x] = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{2}{T} E [[X_k] [X_k]^H]$$

mit $[X_k]^H = [\bar{X}_k]^T$.

- Die Spektraldichtematrix ist eine *hermitesche* Matrix, d. h. es gilt:

$$[G_x]^H = [G_x]$$

4.2 Kreuzleistungsdichtespektren

- Die Diagonalelemente der Spektraldichtematrix sind die reellen Leistungsdichtespektren der einzelnen stochastischen Prozesse.
- Die Außerdiagonalelemente sind die komplexen Kreuzleistungsdichtespektren zwischen den einzelnen stochastischen Prozessen.

4.3 Leistungsdichtespektrum der Antwort

- Aufgabenstellung:
 - Betrachtet wird ein lineares dynamisches System, das durch stationäre stochastische Prozesse belastet wird.
 - Zu berechnen ist das Leistungsdichtespektrum der Antwort aus den Leistungs- und Kreuzleistungsdichtespektren der Lasten.
- Belastung durch eine einzige Last:
 - Die Struktur wird durch einen einzigen stationären stochastischen Prozess $\{x_k(t)\}$ belastet, dessen Leistungsdichtespektrum $G_{xx}(f)$ gegeben ist.

4.3 Leistungsdichtespektrum der Antwort

- Mit der Übertragungsfunktion $H_{yx}(f)$ gilt für die endliche Fourier-Transformation einer Realisierung $y_k(t)$ der Antwort:

$$Y_k(f, T) = H_{yx}(f) X_k(f, T)$$

- Für das Leistungsdichtespektrum der Antwort folgt:

$$\begin{aligned} G_{yy}(f) &= \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{2}{T} E[|Y_k(f, T)|^2] \\ &= |H_{yx}(f)|^2 \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{2}{T} E[|X_k(f, T)|^2] = |H_{yx}(f)|^2 G_{xx}(f) \end{aligned}$$

4.3 Leistungsdichtespektrum der Antwort

- Das Kreuzleistungsdichtespektrum zwischen Last und Antwort berechnet sich zu

$$\begin{aligned} G_{xy}(f) &= \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{2}{T} E[X_k(f, T) \bar{Y}_k(f, T)] \\ &= \bar{H}_{yx}(f) \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{2}{T} E[X_k(f, T) \bar{X}_k(f, T)] = \bar{H}_{yx}(f) G_{xx}(f) \end{aligned}$$

- Ergebnis:

$$G_{yy}(f) = |H_{yx}(f)|^2 G_{xx}(f), \quad G_{xy}(f) = \bar{H}_{yx}(f) G_{xx}(f)$$

4.3 Leistungsdichtespektrum der Antwort

- Für die Kohärenz zwischen Last und Antwort folgt:

$$\gamma_{xy}^2(f) = \frac{|\bar{H}_{yx}(f)|^2 G_{xx}^2(f)}{G_{xx}(f) |H_{yx}(f)|^2 G_{xx}(f)} = 1$$

- Für die aus der gemessenen Last und der gemessenen Antwort berechnete Kohärenz gilt in der Regel: $0 \leq \gamma_{xy}^2 < 1$
- Die Gründe dafür sind:
 - Den Messwerten $y(t)$ ist ein Fremdgeräusch überlagert.
 - Das Strukturverhalten ist nichtlinear.
 - Zusätzlich zur betrachteten Last $x(t)$ greifen weitere Lasten an der Struktur an.

4.3 Leistungsdichtespektrum der Antwort

- Belastung durch mehrere Lasten:
 - Die Struktur wird durch mehrere stationäre stochastische Prozesse $\{x_{nk}(t)\}$, $n = 1, \dots, N$ belastet.
 - Gegeben sind die Leistungsdichtespektren $G_{nn}(f)$ und alle Kreuzleistungsdichtespektren $G_{mn}(f)$.
 - Mit den Übertragungsfunktionen $H_{yn}(f)$ gilt für die endliche Fourier-Transformation einer Realisierung $y_k(t)$ der Antwort:

$$Y_k(f, T) = \sum_{n=1}^N H_{yn}(f) X_{nk}(f, T)$$

4.3 Leistungsdichtespektrum der Antwort

- Mit der Übertragungsmatrix

$$\left[H_{yx}(f) \right] = \left[H_{y1}(f) \quad \cdots \quad H_{yN}(f) \right]$$

gilt:

$$Y_k(f, T) = \left[H_{yx}(f) \right] \left[X_k(f, T) \right]$$

- Mit $|Y_k(f, T)|^2 = Y_k(f, T) \bar{Y}_k(f, T)$

$$= \left[H_{yx}(f) \right] \left[X_k(f, T) \right] \left[X_k(f, T) \right]^H \left[H_{yx}(f) \right]^H$$

folgt:

$$G_{yy}(f) = \left[H_{yx}(f) \right] \left[G_x(f) \right] \left[H_{yx}(f) \right]^H$$

4.4 Auswertung

- Aus dem Leistungsdichtespektrum lassen sich viele weitere Größen zur Bewertung eines stochastischen Prozesses und seiner Auswirkungen berechnen.

- Quadratischer Mittelwert:

- Für den quadratischen Mittelwert gilt:
$$\psi_x^2 = \int_0^{\infty} G_{xx}(f) df$$

- Für einen stationären stochastischen Prozess, dessen Mittelwert null ist, stimmt der quadratische Mittelwert mit der Varianz überein. Daraus folgt für die Standardabweichung:

$$\sigma_x = \sqrt{\psi_x^2}$$

4.4 Auswertung

- Für einen ergodischen Gaußschen stochastischen Prozess gilt zu jedem Zeitpunkt für die Wahrscheinlichkeitsdichte von $x(t)$:

$$p(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma_x} \exp\left(-\frac{x^2}{2\sigma_x^2}\right)$$

- Gewichteter quadratischer Mittelwert:

- Der gewichtete quadratische Mittelwert ist definiert durch

$$\psi_{Wx}^2 = \int_0^{\infty} W(f) G_{xx}(f) df$$

4.4 Auswertung

- Die Gewichtung $W(f)$ berücksichtigt, dass die Beiträge der einzelnen Frequenzen unterschiedlich starke Auswirkungen haben.
- Beispiele:
 - Die A-, B- C- und D-Bewertungen für das Leistungsdichtespektrum des Schalldrucks berücksichtigen die unterschiedliche Empfindlichkeit des menschlichen Ohrs (DIN EN 60651, ISO 1996).
 - Komfortkennzahlen sind gewichtete quadratische Mittelwerte des Leistungsdichtespektrums der Beschleunigungen, die zur Bewertung des Fahrkomforts verwendet werden (VDI 2057, ISO 2631-1).

4.4 Auswertung

- Anzahl der Nulldurchgänge pro Zeiteinheit:
 - Für einen Gaußschen stochastischen Prozess, dessen Mittelwert null ist, gilt für die Anzahl der Nulldurchgänge pro Zeit:

$$N_0 = \frac{1}{\pi} \frac{\sigma_v}{\sigma_x} = \frac{1}{\pi} \left(\frac{\int_0^{\infty} 4 \pi^2 f^2 G_{xx}(f) df}{\int_0^{\infty} G_{xx}(f) df} \right)^{1/2} = 2 \left(\frac{\int_0^{\infty} f^2 G_{xx}(f) df}{\int_0^{\infty} G_{xx}(f) df} \right)^{1/2}$$

- Für die Anzahl der Durchgänge durch die Gerade $x = \alpha$ pro Zeit gilt:

$$N_\alpha = N_0 \exp\left(-\frac{\alpha^2}{2 \sigma_x^2}\right)$$

4.4 Auswertung

- Lebensdauerabschätzung:
 - Es gibt eine Reihe von Methoden, mit denen sich die Lebensdauer anhand von Leistungsdichtespektren der Spannungen abschätzen lässt, z. B.
 - Dirlik
 - Wirsching-Light
 - Gao-Moan
 - Zhao-Baker
 - Tovo-Benasciutti
 - Petrucci-Zuccarello