

3. Frequenzganganalysen

- In Kapitel 2.3 wurde gezeigt:
 - Antworten auf harmonische Lasten sind harmonisch.
 - Antworten auf harmonische Lasten werden durch die Übertragungsfunktionen beschrieben.
 - Übertragungsfunktionen können daher durch *Frequenzganganalysen* ermittelt werden.
- Im Folgenden wird gezeigt, wie die Übertragungsfunktionen für die rechteckige ebene Platte bestimmt werden können.

3. Frequenzganganalysen

- Komplexe Schwingungsgleichung:

- Die Platte wird angeregt durch die harmonische Last

$$p(x, y, t) = \Re \left(P(x, y) e^{2\pi i f t} \right) = \Re \left(P(x, y) e^{i\Omega t} \right), \quad \Omega = 2\pi f$$

- Für die Antwort gilt: $w(x, y, t) = \Re \left(W(x, y) e^{i\Omega t} \right)$
- Dabei sind $P(x, y)$ und $W(x, y)$ komplexe Amplituden.
- Für die zeitliche Ableitung gilt:

$$\begin{aligned} \frac{\partial w}{\partial t} &= \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{1}{2} (W e^{i\Omega t} + \bar{W} e^{-i\Omega t}) \right) = \frac{1}{2} (i\Omega W e^{i\Omega t} - i\Omega \bar{W} e^{-i\Omega t}) \\ &= \frac{1}{2} (i\Omega W e^{i\Omega t} + \overline{i\Omega W e^{i\Omega t}}) = \Re (i\Omega W e^{i\Omega t}) \end{aligned}$$

3. Frequenzganganalysen

- Entsprechend folgt: $\frac{\partial^2 w}{\partial t^2} = \Re(-\Omega^2 W e^{i\Omega t})$

- Einsetzen in die Bewegungsgleichung ergibt:

$$\Re \left[\left(\frac{\partial^4 W}{\partial x^4} + 2 \frac{\partial^4 W}{\partial x^2 \partial y^2} + \frac{\partial^4 W}{\partial y^4} - \Omega^2 \frac{\rho h}{B} W \right) e^{i\Omega t} \right] = \Re \left(\frac{P}{B} e^{i\Omega t} \right)$$

- Diese Gleichung ist nur dann für beliebige Werte von t erfüllt, wenn die *komplexe Schwingungsgleichung* erfüllt ist:

$$\frac{\partial^4 W}{\partial x^4} + 2 \frac{\partial^4 W}{\partial x^2 \partial y^2} + \frac{\partial^4 W}{\partial y^4} - \Omega^2 \frac{\rho h}{B} W = \frac{P}{B}$$

3. Frequenzganganalysen

- Modale Superposition:
 - Die komplexe Schwingungsgleichung lässt sich leicht lösen, wenn die Eigenschwingungen bekannt sind.
 - Da sich jede Funktion, die die wesentlichen Randbedingungen erfüllt, als Überlagerung von Eigenfunktionen darstellen lässt, gilt

$$W(x, y) = \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} Q_{mn} W_{mn}(x, y)$$

mit noch zu bestimmenden komplexen *modalen Koeffizienten* Q_{mn} .

3. Frequenzganganalysen

- Einsetzen in die komplexe Schwingungsgleichung ergibt:

$$\sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} Q_{mn} \left(\frac{\partial^4 W_{mn}}{\partial x^4} + 2 \frac{\partial^4 W_{mn}}{\partial x^2 \partial y^2} + \frac{\partial^4 W_{mn}}{\partial y^4} - \Omega^2 \frac{\rho h}{B} W_{mn} \right) = \frac{P}{B}$$

- Mit $\frac{\partial^4 W_{mn}}{\partial x^4} + 2 \frac{\partial^4 W_{mn}}{\partial x^2 \partial y^2} + \frac{\partial^4 W_{mn}}{\partial y^4} = \kappa_{mn}^4 W_{mn} = \omega_{mn}^2 \frac{\rho h}{B} W_{mn}$

folgt:

$$\rho h \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} (\omega_{mn}^2 - \Omega^2) Q_{mn} W_{mn} = P$$

- Zur Bestimmung der modalen Koeffizienten wird diese Gleichung mit W_{mn} multipliziert und über die Fläche integriert.

3. Frequenzganganalysen

- Mit den Orthogonalitätseigenschaften der Eigenfunktionen folgt:

$$\frac{1}{4} \rho a b h (\omega_{mn}^2 - \Omega^2) Q_{mn} = \int_0^b \int_0^a P W_{mn} dx dy$$

- Mit der Plattenmasse $m_P = \rho a b h$

und den *Erregerfrequenzverhältnissen* $\eta_{mn} = \frac{\Omega}{\omega_{mn}} = \frac{f}{f_{mn}}$

ergibt sich:

$$\frac{1}{4} m_P \omega_{mn}^2 (1 - \eta_{mn}^2) Q_{mn} = \int_0^b \int_0^a P W_{mn} dx dy$$

3. Frequenzganganalysen

- Mit den *modalen Lasten*

$$L_{mn} = \int_0^b \int_0^a P W_{mn} dx dy$$

folgt:

$$Q_{mn} = \frac{4 L_{mn}}{m_P \omega_{mn}^2} \frac{1}{1 - \eta_{mn}^2}$$

- Mit den modalen Koeffizienten

$$q_{mn}^s = \frac{4 L_{mn}}{m_P \omega_{mn}^2}$$

der statischen Lösung
($\eta_{mn} = 0$) und

$$H_u(\eta) = \frac{1}{1 - \eta^2}$$

folgt weiter:

$$Q_{mn}(\eta_{mn}) = q_{mn}^s H_u(\eta_{mn})$$

- Jede Eigenschwingung verhält sich wie ein System mit einem Freiheitsgrad.

3. Frequenzganganalysen

- Berücksichtigung von Dämpfung:
 - Ohne Dämpfung sind die modalen Koeffizienten reell und werden unendlich, wenn die Erregerfrequenz mit der Resonanzfrequenz übereinstimmt.
 - Wie bei Systemen mit einem Freiheitsgrad kann Dämpfung mithilfe des Lehrschen Dämpfungsmaßes berücksichtigt werden. Dabei kann jede Eigenschwingung ein eigenes Lehrsches Dämpfungsmaß D_{mn} haben.
 - Wie bei Systemen mit einem Freiheitsgrad gilt:

$$Q_{mn}(\eta_{mn}) = q_{mn}^s H(\eta_{mn}, D_{mn})$$

3. Frequenzganganalysen

- Die *modale Übertragungsfunktion* lautet:

$$H(\eta, D) = \frac{1}{1 - \eta^2 + 2iD\eta} = \frac{1 - \eta^2 - 2iD\eta}{(1 - \eta^2)^2 + 4D^2\eta^2}$$

- Infolge der Dämpfung ist die modale Übertragungsfunktion komplex. Damit sind auch die modalen Koeffizienten komplex.
- Die komplexen Beiträge der einzelnen Eigenfunktionen addieren sich zur komplexen Verschiebungsamplitude $W(x, y)$.
- Daraus kann die reelle Amplitude und der Phasenwinkel an jeder Stelle der Platte ermittelt werden.

3. Frequenzganganalysen

- Einzelkräfte:
 - In der Praxis werden Platten häufig durch Einzelkräfte belastet.
 - Einzelkräfte sind Idealisierungen für Druckkräfte, die außerhalb einer kleinen Umgebung des Angriffspunktes verschwinden.
 - Eigenfunktionen, deren Wellenlänge groß im Vergleich zu den Abmessungen des belasteten Gebiets ist, können in dieser Umgebung als konstant angesehen werden.

3. Frequenzganganalysen

- Wirkt die Druckkraft nur auf dem kleinen Gebiet A_p , dann gilt für die modale Last:

$$L_{mn} = \int_{A_p} P W_{mn} dA \approx W_{mn}(x_P, y_P) \int_{A_p} P dA = W_{mn}(x_P, y_P) L$$

- Dabei sind (x_P, y_P) die Koordinaten des Kräftemittelpunkts, und

$$L = \int_{A_p} P dA$$

ist die resultierende Kraft.

3. Frequenzganganalysen

- Übertragungsfunktionen:
 - Für die Verschiebung am Punkt Q infolge einer Kraft L am Punkt P gilt:

$$W(x_Q, y_Q) = \frac{4L}{m_P} \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{H(\eta_{mn}, D_{mn})}{\omega_{mn}^2} W_{mn}(x_P, y_P) W_{mn}(x_Q, y_Q)$$

- Daraus folgt für die Übertragungsfunktion:

$${}^w H_{QP}(\Omega) = \frac{4}{m_P} \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{H(\eta_{mn}, D_{mn})}{\omega_{mn}^2} W_{mn}(x_P, y_P) W_{mn}(x_Q, y_Q)$$

3. Frequenzganganalysen

- Für die Übertragungsfunktion zwischen der Beschleunigung am Punkt Q infolge einer Kraft am Punkt P gilt:

$${}^a H_{QP}(\Omega) = -\frac{4\Omega^2}{m_P} \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{H(\eta_{mn}, D_{mn})}{\omega_{mn}^2} W_{mn}(x_P, y_P) W_{mn}(x_Q, y_Q)$$

- Übertragungsfunktionen für Spannungskomponenten werden berechnet, indem die Spannungen für die einzelnen Eigenfunktionen berechnet und überlagert werden.
- Für Vergleichsspannungen können keine Übertragungsfunktionen angegeben werden, da Vergleichsspannungen nicht-linear von den Spannungskomponenten abhängen.

3. Frequenzganganalysen

- Reziprozität:
 - Für die Übertragungsfunktion zwischen der Verschiebung am Punkt Q infolge einer Kraft am Punkt P gilt:

$${}^w H_{QP}(\Omega) = \frac{4}{m_P} \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{H(\eta_{mn}, D_{mn})}{\omega_{mn}^2} W_{mn}(x_P, y_P) W_{mn}(x_Q, y_Q)$$

- Für die Übertragungsfunktion zwischen der Verschiebung am Punkt P infolge einer Kraft am Punkt Q gilt:

$${}^w H_{PQ}(\Omega) = \frac{4}{m_P} \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{H(\eta_{mn}, D_{mn})}{\omega_{mn}^2} W_{mn}(x_Q, y_Q) W_{mn}(x_P, y_P)$$

3. Frequenzganganalysen

- Daraus lässt sich das *Reziprozitätsgesetz* für Übertragungsfunktionen ablesen:

$${}^w H_{QP}(\Omega) = {}^w H_{PQ}(\Omega)$$

- Entsprechend gilt für die Beschleunigungen:

$${}^a H_{QP}(\Omega) = {}^a H_{PQ}(\Omega)$$

- Reziprozität ist eine allgemeine Eigenschaft von linearen dynamischen Systemen. Sie kann verwendet werden, um die Qualität von Messungen zu überprüfen.

3. Frequenzganganalysen

- Modale Reduktion:
 - Für die praktische Berechnung können immer nur endlich viele Eigenfunktionen verwendet werden. Die so berechnete Lösung stellt eine Näherung dar.
 - Für die Übertragungsfunktionen zwischen Kräften und Verschiebungen gilt z. B.

$${}^w H_{PQ}(\Omega) \approx {}^w H_{PQ}^{MN}(\Omega)$$

$$\text{mit } {}^w H_{PQ}^{MN}(\Omega) = \frac{4}{m_P} \sum_{m=1}^M \sum_{n=1}^N \frac{H(\eta_{mn}, D_{mn})}{\omega_{mn}^2} W_{mn}(x_P, y_P) W_{mn}(x_Q, y_Q)$$

3. Frequenzganganalysen

- Jede Eigenschwingung verhält sich wie ein System mit einem Freiheitsgrad.
- Für $\eta_{mn} < 0,3$ gilt: $H(\eta_{mn}, D_{mn}) \approx 1$
- Eigenschwingungen, deren Eigenfrequenz f_{mn} größer als die dreifache Erregerfrequenz f ist, antworten daher *quasistatisch*.
- Für die modale Reduktion sollten alle Eigenschwingungen berücksichtigt werden, deren Antwort nicht quasistatisch ist. Das sind alle Eigenschwingungen, deren Eigenfrequenz kleiner als die dreifache Erregerfrequenz ist.
- Dann ist gewährleistet, dass die Antwort aller vernachlässigten Eigenschwingungen quasistatisch ist.

3. Frequenzganganalysen

- Beispiel:
 - Für eine rechteckige Stahlplatte werden Übertragungsfunktionen berechnet.
 - Gegeben:
 - Abmessungen: $a = 0,70$ m, $b = 0,5$ m, $h = 0,005$ m
 - Materialkennwerte: $E = 2,11 \cdot 10^{11}$ N/m², $\rho = 7850$ kg/m³, $\nu = 0,3$
 - Punkte: $P = (0,35; 0,25)$ m, $Q = (0,2; 0,1)$ m
 - Lehrsches Dämpfungsmaß: $D = 0,02$
 - Gesucht:
 - Übertragungsfunktionen für die Verschiebungen:

$$H_{PP}(f), H_{PQ}(f), H_{QQ}(f) \text{ für } 0 \text{ Hz} \leq f \leq 1000 \text{ Hz}$$

3. Frequenzganganalysen

- Konstanten:

$$B = \frac{E h^3}{12(1-\nu^2)} = \frac{2,11 \cdot 10^{11} \text{ N/m}^2 \cdot 0,005^3 \text{ m}^3}{12(1-0,3^2)} = 2415 \text{ Nm}$$

$$\frac{\pi}{2} \sqrt{\frac{B}{\rho h}} = \frac{\pi}{2} \sqrt{\frac{2415 \text{ kg m}^2/\text{s}^2}{7850 \text{ kg/m}^3 \cdot 0,005 \text{ m}}} = 12,32 \frac{\text{m}^2}{\text{s}}$$

$$m_p = 7850 \text{ kg/m}^3 \cdot 0,70 \text{ m} \cdot 0,50 \text{ m} \cdot 0,005 \text{ m} = 13,74 \text{ kg}$$

- Anzahl der Eigenfunktionen:

- Es müssen alle Eigenschwingungen bis zur Frequenz

$$f_c = 3 f_{max} = 3000 \text{ Hz}$$

berücksichtigt werden.

3. Frequenzganganalysen

- Aus
$$f_c = \frac{\pi}{2} \sqrt{\frac{B}{\rho h}} \left(\frac{M^2}{a^2} + \frac{1}{b^2} \right) < \frac{\pi}{2} \sqrt{\frac{B}{\rho h}} \frac{M^2}{a^2}$$

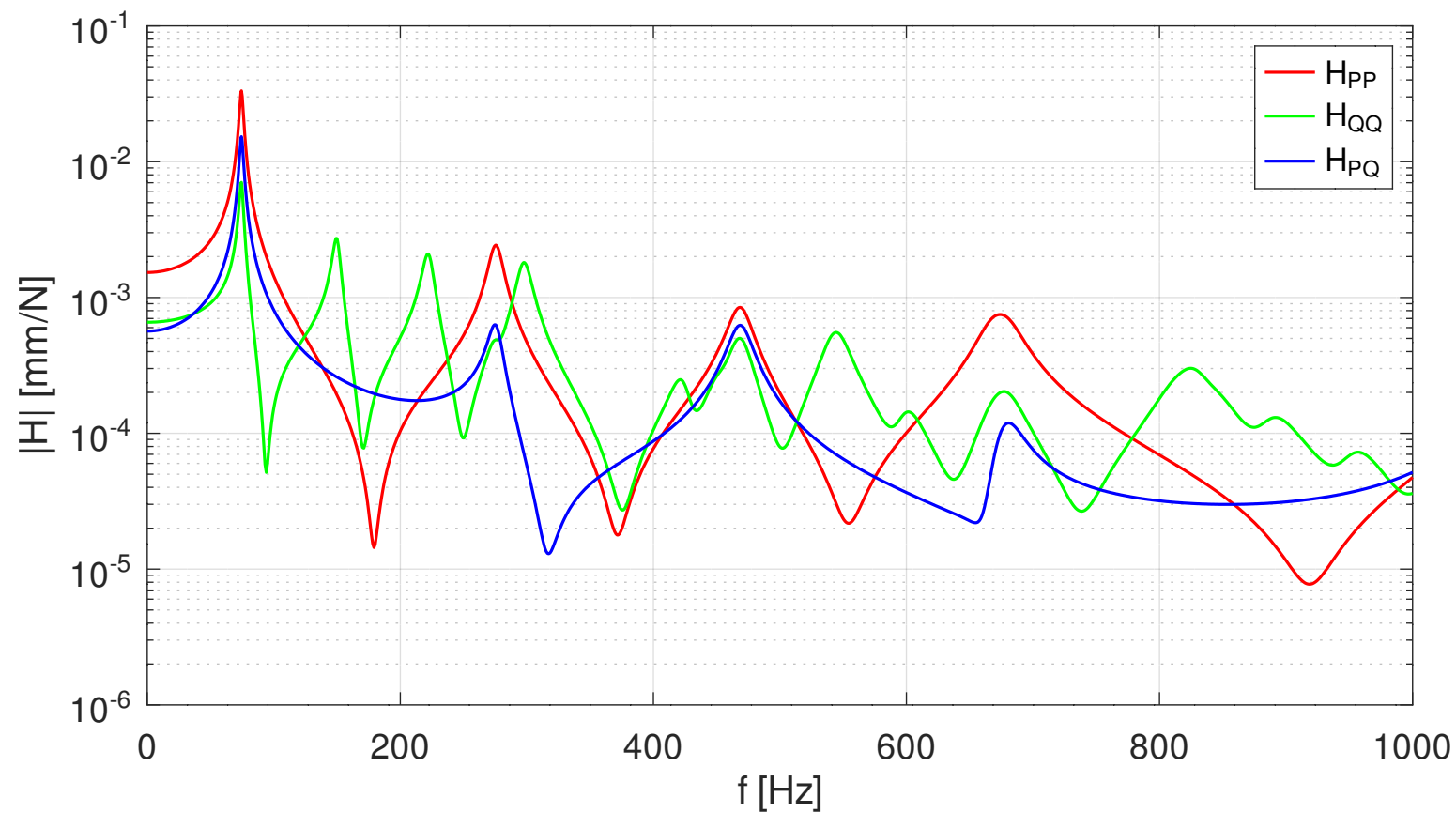
folgt:
$$M > \sqrt{f_c a^2 \frac{2}{\pi} \sqrt{\frac{\rho h}{B}}} = \sqrt{\frac{3000 \text{ s}^{-1} \cdot 0,7^2 \text{ m}^2}{12,32 \text{ m}^2/\text{s}}} = 10,9 \rightarrow M = 11$$

- Aus
$$f_c = \frac{\pi}{2} \sqrt{\frac{B}{\rho h}} \left(\frac{1}{a^2} + \frac{N^2}{b^2} \right) < \frac{\pi}{2} \sqrt{\frac{B}{\rho h}} \frac{N^2}{b^2}$$

folgt:
$$N > \sqrt{f_c b^2 \frac{2}{\pi} \sqrt{\frac{\rho h}{B}}} = \sqrt{\frac{3000 \text{ s}^{-1} \cdot 0,5^2 \text{ m}^2}{12,32 \text{ m}^2/\text{s}}} = 7,8 \rightarrow N = 8$$

3. Frequenzganganalysen

- Ergebnis: Amplituden der Übertragungsfunktionen



3. Frequenzganganalysen

- An den Stellen der Resonanzfrequenzen der beteiligten Eigenschwingungen treten ausgeprägte Maxima auf.
- Die zwischen den Resonanzen auftretenden Minima werden als *Antiresonanzen* bezeichnet.
- Bei außermittigem Lastangriff werden wesentlich mehr Eigenschwingungen angeregt.
- Bei der Berechnung von Übertragungsfunktionen ist darauf zu achten, dass sich genügend Frequenzpunkte in der Umgebung der Resonanzfrequenzen befinden.
- Ein Richtwert sind fünf Frequenzpunkte innerhalb der Halbwertsbreite jeder Eigenschwingung.