

## 2. Momentanpol

- Aufgabenstellung:

- Für die Geschwindigkeit eines beliebigen Punktes  $P$  eines starren Körpers gilt:

$$v_{Px} = v_{Ax} - \omega(y_P - y_A), \quad v_{Py} = v_{Ay} + \omega(x_P - x_A)$$

- Gesucht ist der Punkt  $\Pi$ , dessen momentane Geschwindigkeit null ist.

- Lösung:

- Koordinaten:

$$\left. \begin{aligned} 0 &= v_{\Pi x} = v_{Ax} - \omega(y_{\Pi} - y_A) \\ 0 &= v_{\Pi y} = v_{Ay} + \omega(x_{\Pi} - x_A) \end{aligned} \right\} \rightarrow$$

$$\begin{aligned} y_{\Pi} - y_A &= \frac{v_{Ax}}{\omega} \\ x_{\Pi} - x_A &= -\frac{v_{Ay}}{\omega} \end{aligned}$$

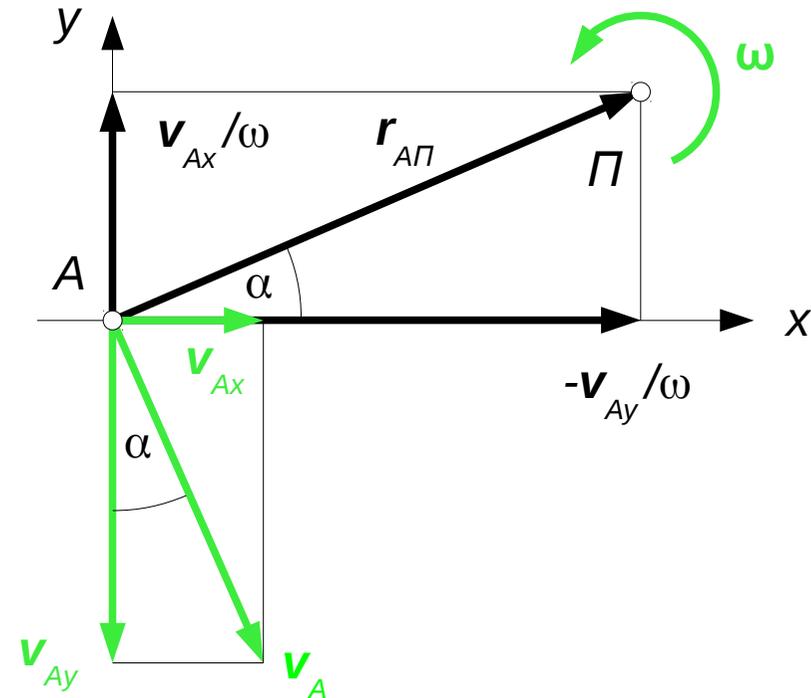
## 2. Momentanpol

- Der Vektor  $\mathbf{r}_{A\Pi}$  steht senkrecht auf dem Geschwindigkeitsvektor  $\mathbf{v}_A$ :

$$\begin{aligned} \mathbf{r}_{A\Pi} \cdot \mathbf{v}_A &= (x_{\Pi} - x_A) v_{Ax} + (y_{\Pi} - y_A) v_{Ay} \\ &= -\frac{v_{Ay}}{\omega} v_{Ax} + \frac{v_{Ax}}{\omega} v_{Ay} = 0 \end{aligned}$$

- Für den Betrag gilt:

$$r_{A\Pi} = \frac{\sqrt{v_{Ax}^2 + v_{Ay}^2}}{\omega} = \frac{v_A}{\omega} \rightarrow v_A = \omega r_{A\Pi}$$



## 2. Momentanpol

---

- Ergebnisse:
  - Die augenblickliche Bewegung ist eine reine Drehung um den Punkt  $\Pi$ . Dieser Punkt wird als *Momentanpol* bezeichnet.
  - Der Momentanpol kann sich außerhalb des Körpers befinden.
  - Der Momentanpol ist kein ortsfester Punkt. Die Bahn, die er durchläuft, wird als *Rastpolbahn* bezeichnet.
  - Bei einer reinen Translation ( $\omega = 0$ ) liegt der Momentanpol im Unendlichen.

## 2. Momentanpol

---

- Zeichnerische Ermittlung des Momentanpols:
  - Der Geschwindigkeitsvektor in jedem Punkt  $P$  des starren Körpers ist senkrecht auf der Geraden durch den Momentanpol  $\Pi$  und den Punkt  $P$ .
  - Sind die Richtungen der Geschwindigkeiten an zwei Punkten des starren Körpers bekannt, dann ist der Momentanpol der Schnittpunkt der beiden Geraden durch diese Punkte, die senkrecht auf den Geschwindigkeiten stehen.

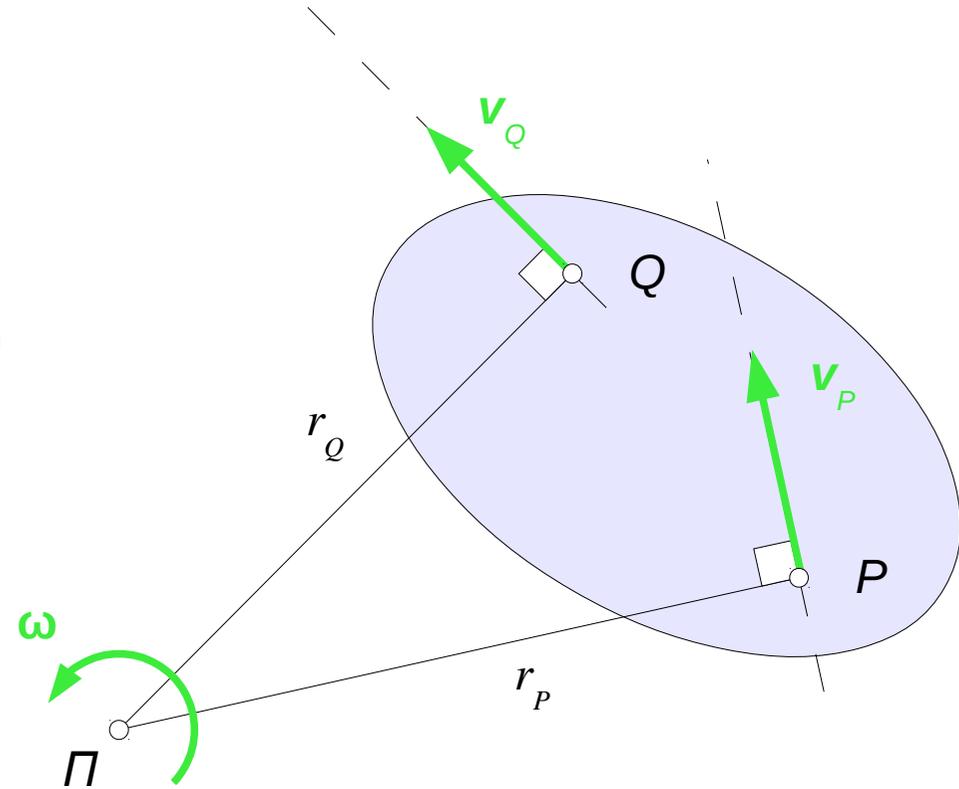
## 2. Momentanpol

- Für die Geschwindigkeiten gilt:

$$v_P = \omega r_P, \quad v_Q = \omega r_Q$$

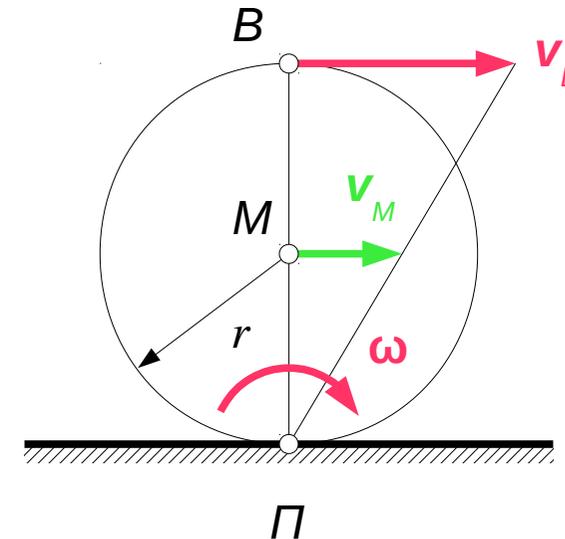
- Die Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  lässt sich ermitteln, wenn von einem der beiden Punkte auch der Betrag der Geschwindigkeit bekannt ist:

$$\omega = \frac{v_P}{r_P} = \frac{v_Q}{r_Q} \rightarrow \frac{v_P}{v_Q} = \frac{r_P}{r_Q}$$



## 2. Momentanpol

- Beispiel: Rollendes Rad
  - Der Mittelpunkt des Rades bewegt sich mit der Geschwindigkeit  $v_M$ .
  - Der Punkt des Rades, der den Boden berührt, ist im Moment der Berührung in Ruhe.
  - Dieser Punkt ist der Momentanpol.



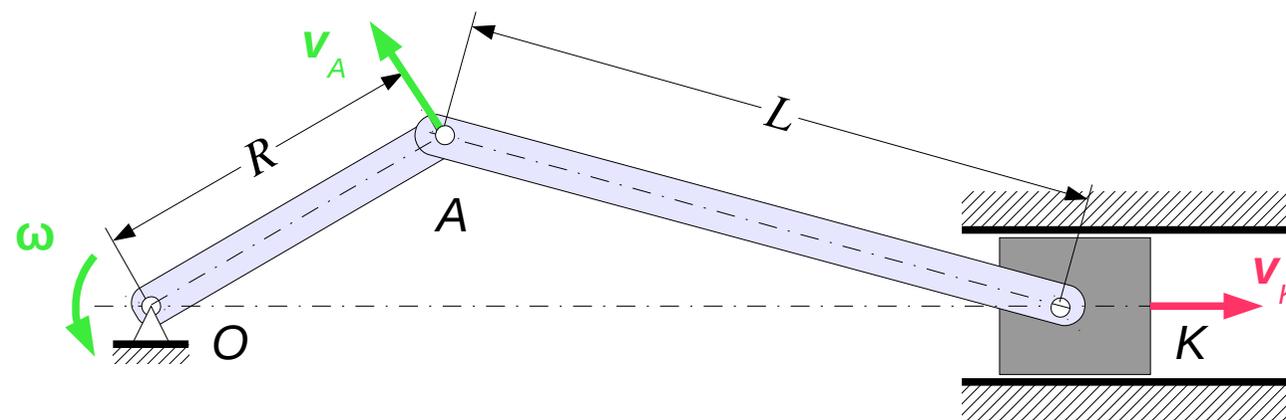
- Rollbedingung:

$$v_M = \omega r \rightarrow \omega = \frac{v_M}{r}$$

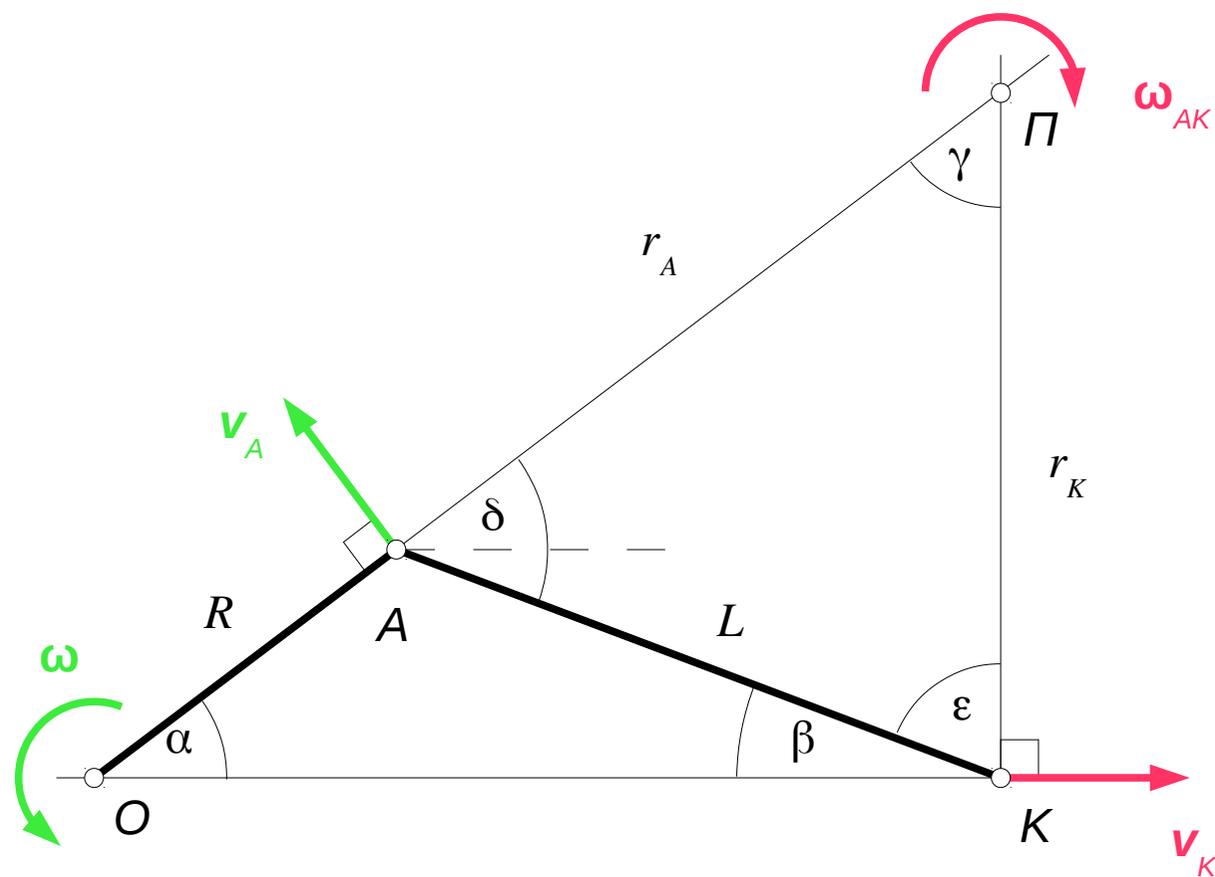
$$v_B = \omega \cdot 2r = 2v_M$$

## 2. Momentanpol

- Beispiel: Kurbeltrieb
  - Bekannt ist die Geschwindigkeit  $v_A = \omega R$  des Punktes  $A$  sowie die Richtung der Geschwindigkeit des Kolbens.
  - Damit lässt sich die Lage des Momentanpols des Pleuels zeichnerisch ermitteln.



## 2. Momentanpol



## 2. Momentanpol

---

- Winkel im Dreieck  $KPA$ :  $\varepsilon = 90^\circ - \beta$ ,  $\gamma = 90^\circ - \alpha$ ,  $\delta = \alpha + \beta$

- Sinussatz im Dreieck  $KPA$ :

$$\frac{r_K}{\sin(\delta)} = \frac{r_A}{\sin(\varepsilon)} \rightarrow \frac{r_K}{r_A} = \frac{\sin(\delta)}{\sin(\varepsilon)} = \frac{\sin(\alpha + \beta)}{\sin(90^\circ - \beta)} = \frac{\sin(\alpha + \beta)}{\cos(\beta)}$$

- Geschwindigkeit des Kolbens:

$$\frac{-v_K}{v_A} = \frac{r_K}{r_A} \rightarrow v_K = -v_A \frac{r_K}{r_A} = -v_A \frac{\sin(\alpha + \beta)}{\cos(\beta)}$$

- Mit  $\sin(\alpha + \beta) = \sin(\alpha)\cos(\beta) + \cos(\alpha)\sin(\beta)$  folgt:

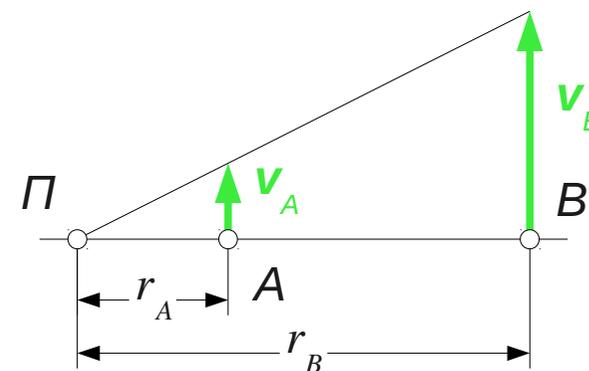
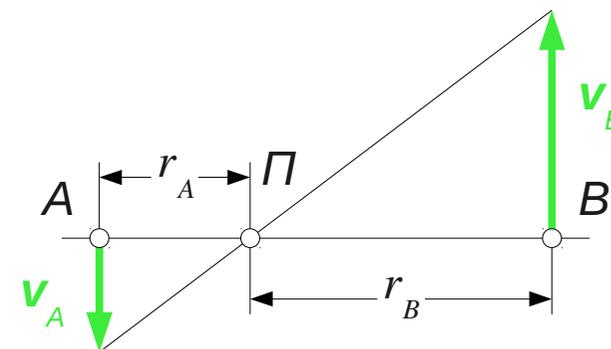
$$v_K = -v_A (\sin(\alpha) + \cos(\alpha)\tan(\beta))$$

## 2. Momentanpol

- Spezialfall:
  - Die Geschwindigkeitsvektoren stehen senkrecht auf der Geraden durch die beiden Punkte.
  - Dann liegt der Momentanpol auf dieser Geraden.
  - Es gilt:

$$v_A = \omega r_A \rightarrow \frac{v_A}{r_A} = \frac{v_B}{r_B}$$

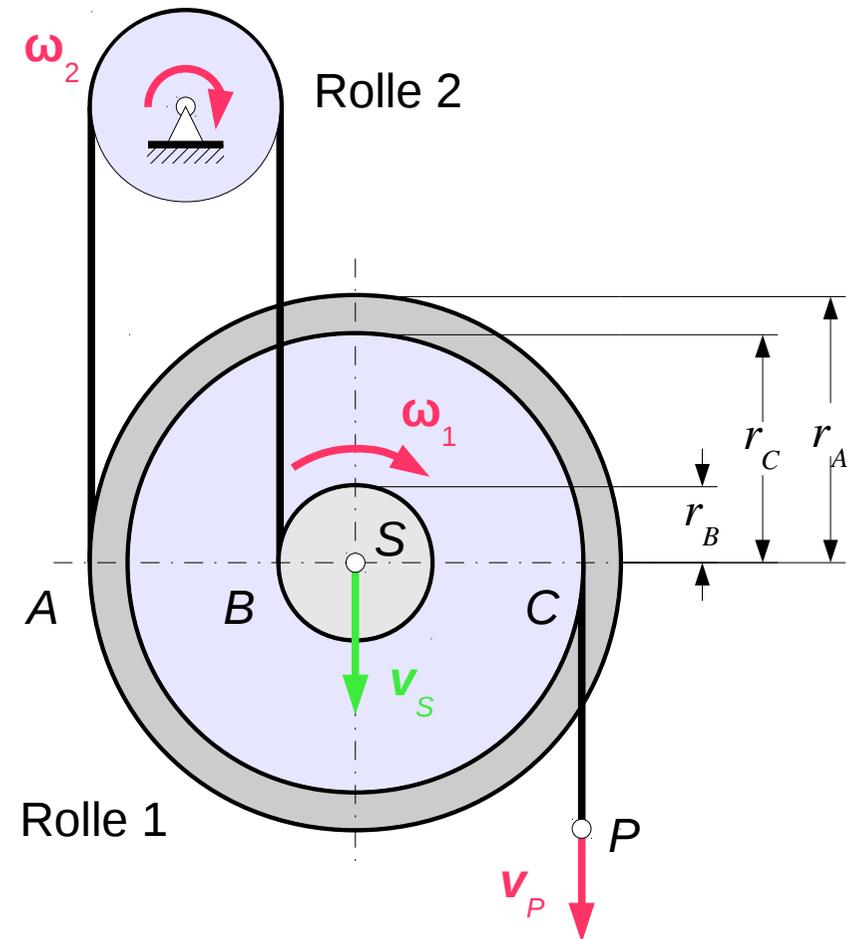
$$v_B = \omega r_B$$



## 2. Momentanpol

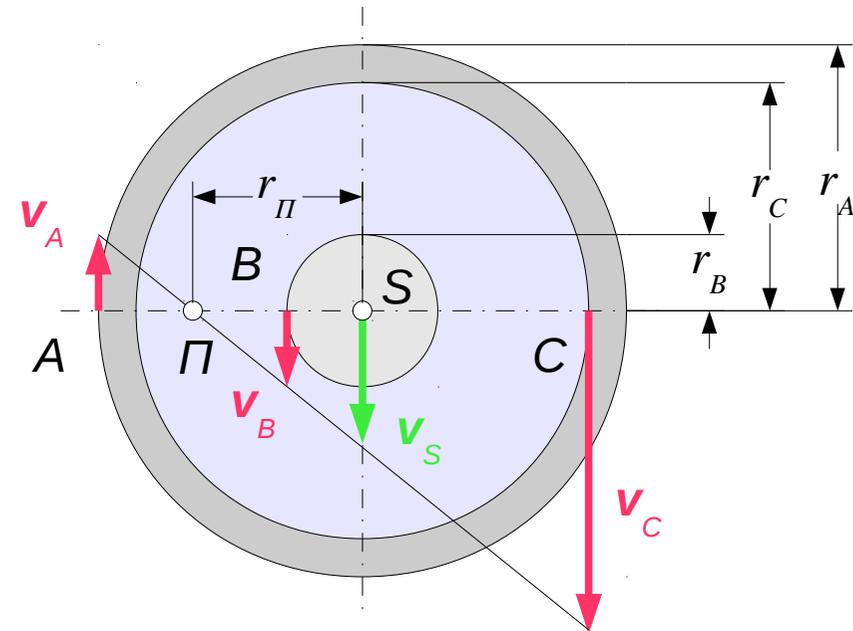
- Beispiel:

- Die Rolle 1 ist von einem Seil umschlungen, das in den Punkten  $A$  und  $B$  abgespult wird und über die gelenkig gelagerte Rolle 2 umgelenkt wird.
- Punkt  $P$  hängt an einem Seil, das im Punkt  $C$  von der Rolle 1 abgespult wird.
- Beide Seile sind dehnstarr.



## 2. Momentanpol

- Gegeben:
  - Geschwindigkeit  $v_S$
- Gesucht:
  - Momentanpol der Rolle 1
  - Geschwindigkeit  $v_P$  und Winkelgeschwindigkeiten  $\omega_1$  und  $\omega_2$
- Geometrie:
  - Radius von Rolle 2:



$$r_2 = \frac{1}{2}(r_A - r_B)$$

## 2. Momentanpol

- Rolle 2:  $v_A = v_B = \omega_2 r_2$

- Rolle 1:

- Der Momentanpol liegt in der Mitte zwischen den Punkten A und B. Daher gilt:

$$r_{\Pi} = \frac{1}{2}(r_A + r_B)$$

- Für die Geschwindigkeiten folgt:

$$v_S = \omega_1 r_{\Pi} \rightarrow \omega_1 = \frac{2v_S}{r_A + r_B}$$

$$\begin{aligned} v_P = v_C &= (r_{\Pi} + r_C) \omega_1 \\ &= \frac{r_A + r_B + 2r_C}{2} \cdot \frac{2v_S}{r_A + r_B} \\ &= \frac{r_A + r_B + 2r_C}{r_A + r_B} v_S \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} v_B &= (r_{\Pi} - r_B) \omega_1 \\ &= \frac{r_A - r_B}{2} \cdot \frac{2v_S}{r_A + r_B} = \frac{r_A - r_B}{r_A + r_B} v_S \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \omega_2 &= \frac{v_B}{r_2} = \frac{2v_B}{r_A - r_B} \\ &= \frac{2v_S}{r_A + r_B} = \omega_1 \end{aligned}$$