Im ruhenden Bezugssystem lautet das Newtonsche Grundgesetz für den Massenpunkt P:

$$m \boldsymbol{a}_{P} = m (\boldsymbol{a}_{f} + \boldsymbol{a}_{r} + \boldsymbol{a}_{c}) = \boldsymbol{F}$$

Auflösen nach der Relativbeschleunigung a liefert die Bewegungsgleichung für im bewegten System:

$$m a_r = F - m a_f - m a_c$$

- Mit der
  - Führungskraft

$$F_f = -m a_f$$

- und der Corioliskraft

$$F_c = -m a_c$$

folgt:

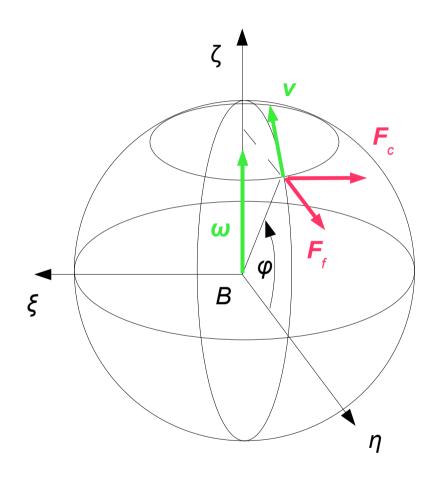
$$m a_r = F + F_f + F_c$$

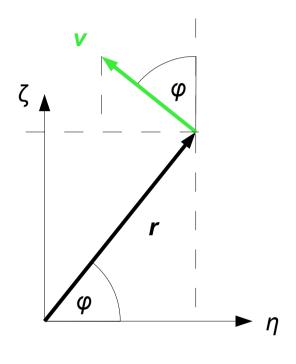
- Im bewegten System müssen neben der tatsächlichen Kraft  $\mathbf{F}$  die Führungskraft  $\mathbf{F}_{_f}$  und die Corioliskraft  $\mathbf{F}_{_c}$  als Scheinkräfte berücksichtigt werden.
- Wenn das bewegte System eine reine Translation mit konstanter Geschwindigkeit ausführt (gleichförmige Bewegung), sind Führungskraft und Corioliskraft null.
- Ruhende oder gleichförmig bewegte Systeme werden als Inertialsysteme bezeichnet.
- In Inertialsystemen treten keine Scheinkräfte auf:

$$m a_r = F$$

## Beispiel:

- Die Erde (Radius R = 6371km) ist ein rotierendes Bezugssystem.
- Wie groß sind Führungskraft und Corioliskraft, verglichen mit der Gewichtskraft G, für einen Körper, der sich mit einer Geschwindigkeit von 100km/h auf einem Großkreis nach Norden bewegt?
- Die Bewegung der Erde um die Sonne kann dabei vernachlässigt werden.





- Die Winkelgeschwindigkeit beträgt

$$\omega = \frac{2\pi}{24 \cdot 3600 \, s} = 7,27 \cdot 10^{-5} \, s^{-1}$$

- Vektoren im erdfesten System  $B\xi\eta\zeta$ :
  - Winkelgeschwindigkeit:  $\omega = \omega b_{\zeta}$
  - Ortsvektor:  $r = R(\cos(\phi) b_{\eta} + \sin(\phi) b_{\zeta})$
  - Geschwindigkeitsvektor:  $v = v(-\sin(\phi) b_{\eta} + \cos(\phi) b_{\zeta})$
- Die Führungsbeschleunigung a<sub>f</sub> ist gleich der Zentripetalbeschleunigung:

$$a_f = \boldsymbol{\omega} \times (\boldsymbol{\omega} \times \boldsymbol{r}) = \omega^2 R \, \boldsymbol{b}_{\zeta} \times \left[ \boldsymbol{b}_{\zeta} \times \left[ \boldsymbol{cos}(\boldsymbol{\phi}) \, \boldsymbol{b}_{\eta} + \sin(\boldsymbol{\phi}) \, \boldsymbol{b}_{\zeta} \right] \right]$$
$$= -\omega^2 R \, \boldsymbol{b}_{\zeta} \times \cos(\boldsymbol{\phi}) \, \boldsymbol{b}_{\xi} = -\omega^2 R \cos(\boldsymbol{\phi}) \, \boldsymbol{b}_{\eta}$$

- Für die Coriolisbeschleunigung gilt:

$$\boldsymbol{a}_{c} = 2\boldsymbol{\omega} \times \boldsymbol{v} = 2\boldsymbol{\omega} \boldsymbol{b}_{\zeta} \times \boldsymbol{v} \left( -\sin(\boldsymbol{\phi}) \boldsymbol{b}_{\eta} + \cos(\boldsymbol{\phi}) \boldsymbol{b}_{\zeta} \right) = 2\boldsymbol{\omega} \boldsymbol{v} \sin(\boldsymbol{\phi}) \boldsymbol{b}_{\xi}$$

- Für die Führungskraft folgt:

$$F_f = -m a_f = m \omega^2 R \cos(\phi) b_{\eta} = \frac{\omega^2 R}{g} \cos(\phi) G b_{\eta}$$

Zahlenwert: 
$$\frac{F_f}{G} = 3,435 \cdot 10^{-3} \cos(\phi)$$

 Die Führungskraft hat ihr Maximum am Äquator. Sie steht senkrecht auf der Drehachse der Erde und ist von der Erdachse weg gerichtet.

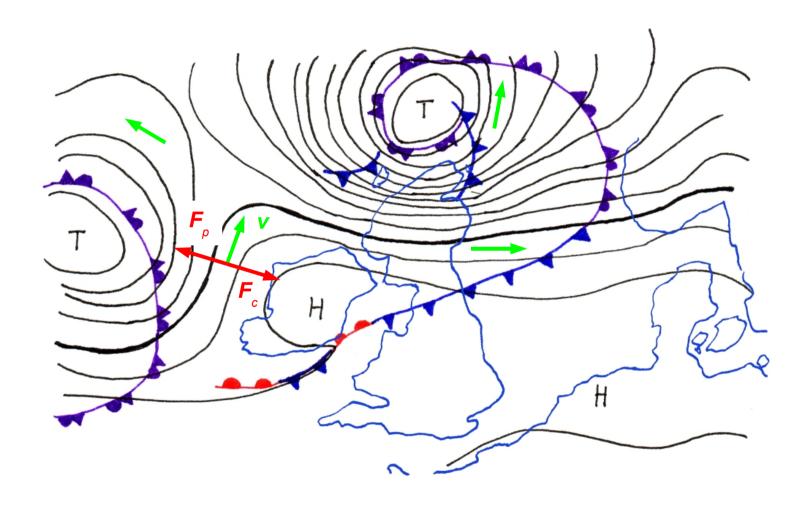
- Für die Corioliskraft folgt:

$$\boldsymbol{F}_{c} = -m \boldsymbol{a}_{c} = -2m \omega v \sin(\phi) \boldsymbol{b}_{\xi} = -\frac{2\omega v}{g} \sin(\phi) G \boldsymbol{b}_{\xi}$$

Zahlenwert: 
$$\frac{F_c}{G} = 4,117 \cdot 10^{-4} \sin(\phi)$$

- Die Corioliskraft hat ihr Maximum am Pol ( $\varphi$  = 90°). Sie zeigt auf der nördlichen Halbkugel nach rechts und auf der südlichen Halbkugel nach links.

- Für kurzzeitige und kleinräumige Vorgänge ist die Erde in guter Näherung ein Inertialsystem.
- Bei Vorgängen, die über lange Zeiten oder große Entfernungen ablaufen, spielt die Corioliskraft eine große Rolle.
- Beispiele:
  - Luftströmungen
  - Meeresströmungen



- Der Wind weht parallel zu den Isobaren.
- Die Druckkraft ist im Gleichgewicht mit der Corioliskraft.
- Daher strömt die Luft auf der Nordhalbkugel im Gegenuhrzeigersinn um ein Tief und im Uhrzeigersinn um ein Hoch.
- Auf der Nordhalbkugel drehen Hurrikane im Gegenuhrzeigersinn und auf der Südhalbkugel im Uhrzeigersinn.



Hurrikan Wilma, Oktober 2005